

**UNIVERZITET U NIŠU
ELEKTRONSKI FAKULTET
KATEDRA ZA ELEKTRONIKU**

Predmet: MIKROPROCESORSKI SISTEMI

**PRENOS PODATAKA I KORIGOVANJE GREŠKE
PRIMENOM HAMINGOVOG KODA**

**Student:
Dušan Živković 9622**

Niš, oktobar 2007.

Sadržaj:

1. Uvod	3
2. Hamingovo kodiranje.....	4
2.1. Istorija.....	4
2.2. Pojam Hamingove distance.....	5
2.3. Pojam sindrom reči.....	6
2.4. Hamingov kôd.....	7
2.4.1. Hamingov kod sa dodatnim parity bitom.....	10
2.4.2. Haming (7,4) kod.....	10
2.4.3. Haming (8,4) kod.....	11
2.4.4. Haming (11,7) kod.....	11
3. Zadatak	16
3.1. Handshake procedura.....	17
3.2. Opis procesa.....	21
4. Laboratorijska vežba za studente.....	22
5. Prilog 1.....	29
6. Prilog 2.....	40

Dodatak - procesor AT89C2051

1. UVOD

Svaki put kada se informacija prenosi kroz neki kanal, može doći do greške u prenosu usled šuma. Ustvari, čak i kada je informacija smeštena u nekoj komponenti za skladištenje podataka (memoriji), može se oštetiti, jer nijedan hardver nije apsolutno siguran. Ovo se naravno ne odnosi samo na kompjuterske informacije. Glas kada se prenosi kroz vazduh može se iskvartiti usled vetra, šuma, visoke temperature...Zato vrlo je značajna mogućnost otkrivanja i korekcije grešaka unutar jednog sistema.

U opštem slučaju postoje dva pristupa:

1. *Kontrola greške unapred*, u kome svaki karakter ili blok podataka koji se šalje sadrži dodatne (redundantne) informacije. Na osnovu ovih informacija primalac može ne samo da otkrije postojanje greške, već i da odredi koji su bitovi u primljenom podatku pogrešni i da grešku ukloni negacijom pogrešnih bitova.

2. *Kontrola greške unazad*, odnosno kontrola sa povratnom spregom. U ovom slučaju svaki karakter ili blok podataka koji se šalje sadrži samo neophodne dodatne informacije koje omogućuju primaocu da otkrije prisustvo greške, ali ne i mesto na kome se ona nalazi. U tom slučaju jedini način za dobijanje korektnih podataka je ponavljanje prenosa svih karaktera ili blokova podataka koji imaju grešku.

U praksi, broj dodatnih bitova brzo raste sa porastom dužine podataka koji se prenose. Posledica toga je:

1. Metod sa kontrolom greške unazad je najčešće koristi u telekomunikacionom prenosu podataka.
2. Metod sa kontrolom greške unapred se češće koristi pri čuvanju podataka na memorijskim medijumima u računarskom sistemu.

Što se tiče metoda za otkrivanje grešaka, faktori od kojih zavisi izbor metode:

1. Broja bitova sa greškom (eng. bit error rate, BER) na komunikacionoj liniji. BER predstavlja verovatnoću u definisanom vremenskom intervalu da jedan bit ima grešku. Tako $BER=10^{-4}$ znači da, u proseku, 1 od 10000 bita ima grešku u definisanom vremenskom intervalu. Za najveći broj mreža BER je oko 10^{-4} , dok je unutar računarskog sistema obično vrednost za BER 10^{-4} ili manje.
2. Tipa greške, tj. da li se greška javila na pojedinačnom bitu ili na grupi uzastopnih bitova. U poslednjem slučaju reč je o proširenoj (eksplozivnoj) grešci (eng. burst error).

2. Hamingovo kodiranje

U telekomunikacijama hamingov kod je linearni kod za korekciju gresaka, nazvan po njegovom izumitelju Ricardu Hamingu. Hamingov kod može detektovati i korigovati jednobitnu gresku i može detektovati ali ne i korigovati dvobitnu gresku, odnosno Hamingova distanca između poslatog i primljenog kodnog zapisa mora biti nula ili jedan za pouzdanu komunikaciju.

2.1. ISTORIJA

Haming je četrdesetih godina prošlog veka radio u Bell laboratoriji na Bell model V računaru, masini zasnovanoj na elektromehaničkom releju. Unos je vršen sa punch karticama, koje su nedvosmisleno nosile greske. Tokom radne nedelje specijalni kod bi nalazio greske i lampica bi zasvetlela, tako da su operateri mogli da otklone problem. Posle radnog vremena ili vikendom, kada nije bilo operatera, masina bi jednostavno nastavila sa sledecim poslom.

Haming je radio vikendom i bio ogorčen što je morao da restartuje programe zbog nepouzdanosti citaca kartica. Nekoliko narednih godina radio je na problemu otklanjanja gresaka, razvijajući mocan niz algoritama. 1950 je obelodanio ono što je danas poznato kao Hamingov kod.

Odredjeni broj jednostavnih kodova za detekciju gresaka je bio u upotrebi i pre Hamingovog, ali nijedan nije bi tako efikasan.

Pre Hamingovog koda u upotrebi su bili sledeći kodovi:

Parity bit:

Parity bit je bit koji pokazuje da li je broj bitova vrednosti jedan paran ili neparan. Ako je neki bit promenjen tokom prenosa, promene se parity bit i greska može biti detektovana u toj tacki (parity bit može biti i sam promenjen). Obično vrednost parity bita 1 pokazuje da je neparan broj jedinica u zapisu, a vrednost 0 da je u pitanju paran broj jedinica u zapisu. Drugim rečima zapis i parity zajedno mogu sadržati paran broj jedinica.

Parity ne prijavljuje na kom bitu je greska iako može da otkrije.

Dva iz pet kod:

Četrdesetih godina prošlog veka Bell je koristio prefinjeniji *m od n* kod poznat kao *dva iz pet* kod. Kod garantuje da svaki niz od 5 bitova ima tačno dve jedinice. Računar prijavljuje grešku ako blok od pet bitova nema tačno dve jedinice, ali ako neki bit u nizu od pet se promeni u jedinicu a drugi u nulu, kod ne prijavljuje grešku.

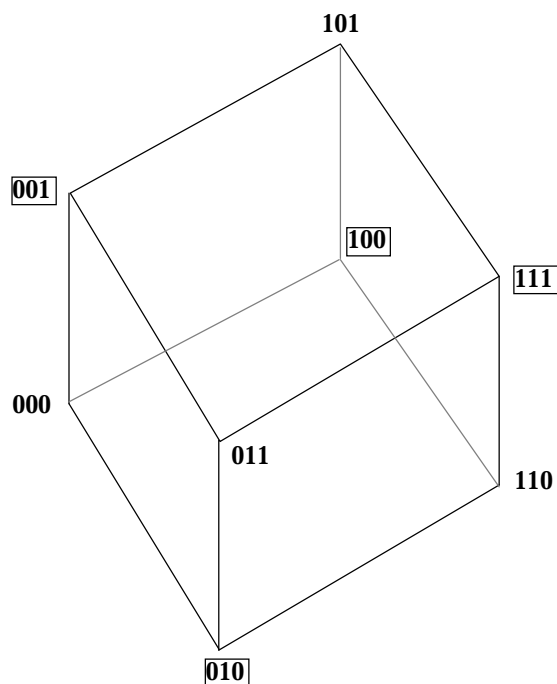
Ponavljanje:

Ponavlja svaki bit više puta da bi osigurao da je prošao. Ako je bit koji se šalje 1, $n=3$ *ponavljanje kod* šalje "111", Ako tri primljena bita nisu identična, javlja se greška. Ovaj kod takodje nije efikasan.

2.2. Pojam Hamingove distance

- Hamingova distanca (HD)
 - broj bitova u kojima se dve digitalne reči razlikuju
 - $HD(101, 100) = 1$
 - $HD(111, 000) = 3$
- Kôdna distanca (D_{\min})
 - minimalna Hamingova distanca između dve bilo koje reči

Ilustracija kôdne distance:



Detekcija greške

- Kôd može detektovati do d bitova greške ako je minimalna distanca kôda

$$D_{\min} \geq d + 1$$

Korekcija greške

- Kôd može korektovati do c bitova greške ako je minimalna distanca kôda

$$D_{\min} \geq 2c + 1$$

Kodovi parnosti

- parna parnost

ukupan broj jedinica u kodnoj reči je paran:

- 0110110 1
- 0001011 0

- neparna parnost

ukupan broj jedinica u kodnoj reči je neparan:

- 0110110 0
- 0001011 1

2.3. Pojam sindrom reč

Sindrom reč se dobija poređenjem dve K-bitne vrednosti bit po bit uzimanjem ekskluzivne disjunkcije. Sindrom reč je neoznačen ceo broj dužine K koji ima vrednost K izmedju 0 i 2^K-1 .

Vrednost 0 označava da nema grešaka u zapisu, dok ostalih 2^K-1 vrednosti određuju mesto greške, u slučaju da greška postoji. Kako greška može da se javi na bilo kom od M bitova podatka i K bitova koji se koriste u proveru, mora da važi $2^K-1 \geq M+K$. Na osnovu ove nejednakosti možemo da odredimo potreban broj bitova kao funkciju dužine reči za koju se vrši provera.

Želja je da generisana sindrom rec ima sledece karakteristike:

- Ako su svi bitovi u njoj 0 tada nije otkrivena nikakva greška.
- Ako u reči postoji tačno jedna 1, tada greška postoji u jednom od 4 bita za proveru, dok je zapis podatka u redu i ne zahteva nikavu korekciju.
- Ako sindrom sadrži više od jednog bita koji ima vrednost 1, tada vrednost sindrom reči posmatrane kao ceo neoznačen broj određuje poziciju na kojoj se nalazi greška. Korekcija se sastoji u komplementiranju vrednosti odgovarajućeg bita podatka.

Da bi ove karakteristike i ostvarili uredimo bitove podatka i bitove za proveru u reč dužine 12 bita na način prikazan u tabeli:

	Pozicija bita	Broj pozicije	Bit za proveru	Bit podatka
12	1 1 0 0			M8
11	1 0 1 1			M7
10	1 0 1 0			M6
9	1 0 0 1			M5
8	1 0 0 0	C4		
7	0 1 1 1			M4
6	0 1 1 0			M3
5	0 1 0 1			M2
4	0 1 0 0	C3		
3	0 0 1 1			M1
2	0 0 1 0	C2		
1	0 0 0 1	C1		

Pozicije bitova podataka i bitova za proveru

$$C_1 = M_1 \oplus M_2 \oplus M_4 \oplus M_5 \oplus M_7$$

$$C_2 = M_1 \oplus M_3 \oplus M_4 \oplus M_6 \oplus M_7$$

$$C_3 = M_2 \oplus M_3 \oplus M_4 \oplus M_8$$

$$C_4 = M_5 \oplus M_6 \oplus M_7 \oplus M_8$$

gde \oplus označava operaciju ekskluzivne disjunkcije.

2.4. Hamingov kôd

Ako može više error correcting bita da bude uključeno u poruku, i ako oni mogu da budu uređeni tako da različiti pogrešni bitovi prouzrokuju različite greške, onda pogrešni bitovi mogu biti identifikovani. U 7-bitnom zapisu, moguće je sedam pojedinačnih grešaka, pa tri bita za kontrolu grešaka mogu javiti ne samo da postoji greška, već i na kom bitu se ona javila.

opšti algoritam:

1. sve pozicije bitova koje su stepen broja dva su parity bitovi (pozicije 1,2,4,8,16,32...)
2. Sve ostale pozicije bitova su za šifrovanje podataka
3. svaki parity bit računa parnost za neke od bitova u zapisu. Pozicija parity bita određuje sekvencu bitova koji se proveravaju i preskaču
 - pozicija 1 (n=1): preskače 0 bit (0=n-1), proverava 1 bit (n), preskače 1 bit (n), proverava 1 bit (n), preskače 1 bit (n) itd
 - pozicija 2 (n=2): preskače 1 bit (1=n-1), proverava 2 bita (n), preskače 2 bita (n), proverava 2 bita (n), preskače 2 bita (n) itd
 - pozicija 4 (n=4): preskače 3 bita (3=n-1), proverava 4 bita (n), preskače 4 bita (n), proverava 4 bita (n), preskače 4 bita (n) itd
 - pozicija 8 (n=8): preskače 7 bitova (7=n-1), proverava 8 bitova (n), preskače 8 bitova (n), proverava 8 bitova (n), preskače 8 bitova (n) itd
 - pozicija 16 (n=16): preskače 15 bitova (15=n-1), proverava 16 bitova (n), preskače 16 bitova (n), proverava 16 bitova (n), preskače 16 bitova (n) itd
 - pozicija 32 (n=32): preskače 31 bit (31=n-1), proverava 32 bita (n), preskače 32 bita (n), proverava 32 bita (n), preskače 32 bita (n) itd

Opšte pravilo za poziciju n: preskače n-1 bitova, proverava n bitova, preskače n bitova, proverava n bitova...

Drugim rečima parity bit na poziciji 2^k proverava bitove na pozicijama koje imaju bit k u svom binarnom obliku

Kodovi za korekciju grešaka koriste višestruke *parity* bitove koji su smešteni sa bitovima podataka. Svaki bit provere je *parity* bit grupe bitova u poruci. Prilikom čitanja primnjene poruke proveravaju se svi *parity* bitovi i ako su svi uredni, znači da nije došlo do greške u prenetoj poruci. Međutim ako je jedan ili više *parity* bitova neispravno, može se utvrditi koji je od bitova pogrešan. Jednostruka greška nastaje kada je vrednost jednog bita u poruci promenjena sa 1 na 0 ili sa 0 na 1. Ako je utvrđen pogrešan bit, može biti lako korigovan komplementiranjem njegove vrednosti. Jedan od najčešće korišćenih kodova sa korekcijom greške u RAM memorijama je Hamingov kod. Glavne odlike Hamingovog koda su:

- Detekcija greške je jednostavna (dodavanjem *parity* bitova)
- Korekcija greške je kompleksna i zahteva Hamingov kôd sa više *parity* bitova

U Hamingovom kodu, p - *parity* bitova je dodato na m - bitova u poruci, tako da imamo novonastalu kodnu reč on m+p - bitova. Bitske pozicije su numerisane u sekvenci od 1 do m+p. Sve pozicije u reči, čiji je broj stepena 2 (pozicije 1,2,4,8,...) koriste se za *parity* bitove. Ostale pozicije su namenjene za bitove originalne poruke. Izgled kodovane poruke, za originalnu poruku od 8-bitova:

d ₇	d ₆	d ₅	d ₄	p ₃	d ₃	d ₂	d ₁	p ₂	d ₀	p ₁	p ₀
----------------	----------------	----------------	----------------	----------------	----------------	----------------	----------------	----------------	----------------	----------------	----------------

pozicije: 12

1

Vidimo da je originalnoj 8-bitnoj poruci dodato 4 *parity* bita tako da sad sekvenca ima 12 bitova.

Prilikom izbora broja *parity* bitova mora biti zadovoljena sledeća relacija:

$$2^m \geq m+p+1$$

na primer: za 8-bitnu poruku poruka potrebna su nam 4 *parity* bita, tako da će podatak koji prenosimo sadržati ukupno 12 bitova.

- *parity* bitovi su 1,2,4,8, ... (P1,P2,P3,P4)

- 3 = 1+2
- 5 = 1+4
- 6 = 2+4 P1 proverava bitove 3, 5, 7, 9, 11
- 7 = 1+2+4 P2 proverava bitove 3,6,7,10,11
- 9 = 1+8 P4 proverava bitove 5,6,7,12
- 10 = 2+8 P8 proverava bitove 9,10,11,12
- 11 = 1+2+8
- 12 = 4+8

Tako da vrednosti P1,P2,P4 i P8 računamo kao:

$$\begin{aligned} P1 &= \text{XOR nad bitovima (3,5,7,9,11)} \\ P2 &= \text{XOR nad bitovima (3,6,7,10,11)} \\ P4 &= \text{XOR nad bitovima (5,6,7,12)} \\ P8 &= \text{XOR nad bitovima (9,10,11,12)} \end{aligned}$$

Korišćena ekskluzivna OR operacija ustvari vrši neparnu funkciju. Ona je jednaka 1 kada imamo neparan broj jedinica između posmatranih promenljivih, a jednaka 0 kada imamo paran broj jedinica. To nam obezbeđuje da je broj jedinica na proveranim pozicijama uključujući i bitove parnosti, uvek paran.

Na mestu prijema kompozitna reč od 12 bitova se ponovo proverava na grešku. Parnost reči se proverava nad istim grupama bitova u reči uključujući i bitove parnosti. Tako da će mo sad imati četiri bita provere:

$$\begin{aligned} C1 &= \text{XOR nad bitovima (1,3,5,7,9,11)} \\ C2 &= \text{XOR nad bitovima (2,3,6,7,10,11)} \\ C4 &= \text{XOR nad bitovima (4,5,6,7,12)} \\ C8 &= \text{XOR nad bitovima (8,9,10,11,12)} \end{aligned}$$

Dobijena vrednost 0 za proverene bitove ukazuje na parnu parnost, a dobijena vrednost 1 na neparnu parnost. Pošto su bitovi zapisani sa parnom parnosti, rezultat $C=C8C4C2C1=0000$, ukazuje da nije došlo do greške pri prenosu. Uopšteno, za $C \neq 0$, 4-bitni binarni broj ukazuje na poziciju bita gde je nastala greška, ako se radi o jednostrukoj grešci. Tako recimo ako dobijemo da je $C=0101$, znači da je došlo do greške u petom bitu i taj bit treba komplementirati.

Hamingov kod se može koristiti za kodnu reč proizvoljne dužine. Generalno za p - *parity* bitova i originalnu reč od m - bitova imamo ukupno $p+m$ bitova koji mogu biti kodovani sa 2^k-1 bitova. Grupe bitova za generisanje *parity* bitova i bitova provere na prijemu određuju se iz liste binarnih brojeva iz liste od 1 do 2^k-1 . Svaka grupa bitova počinje sa brojem koji je stepena 2, na primer 1,2,4,8,16 itd. Ovi brojevi su takođe i pozicije *parity* bitova.

Osnovni Haming kod može detektovati i korigovati greške u samo jednom bitu. Upotrebom dodatnih *parity* bitova mogu se korigovati jednostruke greške i detektovati dvostruke. ako posmatramo kodiranu 12-bitnu reč i dodamo još jedan *parity* bit. Ako recimo imamo reč 001110010100 P_{13} , gde je P_{13} rezultat ekskluzivne OR operacije nad ostalih 12 bitova. Ovako nastaje 13-bitna kodna reč 0011100101001 (parna parnost). Na prijemu se nalaze bitovi provere i *parity* bit P za svih 13 bitova kodne reči. Ako je $P=0$ znači da je parnost korektna (parna parnost), ali ako je $P=1$, parnost nad svih 13 bitova je nekorektna (neparna parnost). Iz ovoga proizilaze sledeće četiri situacije:

- ako je $C = 0$ i $P = 0$ nije prisutna greška
- ako je $C \neq 0$ i $P = 1$ detektovana je jednostruka greška koja može biti korigovana
- ako je $C \neq 0$ i $P = 0$ detektovana je dvostruka greška koja ne može biti korigovana
- ako je $C = 0$ i $P=1$ greška je nastala u P_{13} bitu

2.4.1. Hamingov kod sa dodatnim parity bitom

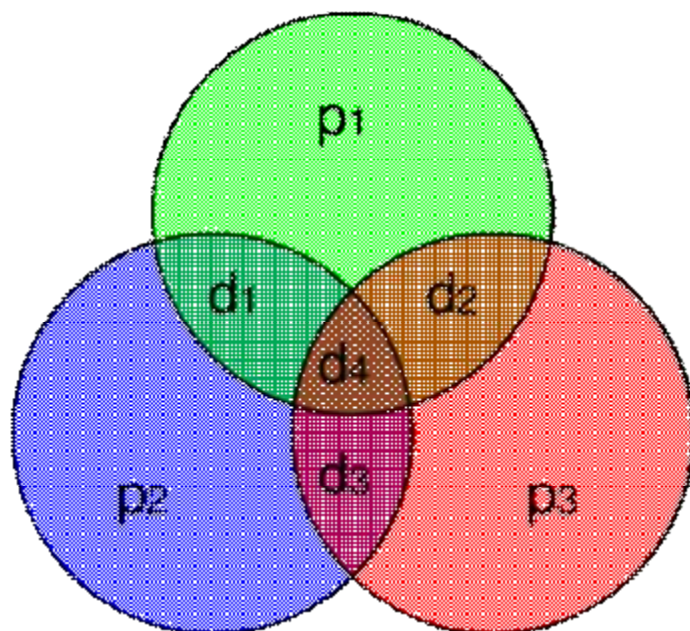
Hamingov kod ima minimalnu Hamingovu distansu 3, što znači da kod može detektovati i otkloniti pojedinačnu grešku. Uključivanjem dodatnog parity bita moguće je povećati distancu na 4. Ovo omogućava kodu da može da detektuje i otkloni pojedinačnu grešku, i istovremeno da detektuje ali ne i da otkloni dvostruku grešku. Takođe se može koristiti i za detektovanje 3 greške ali ne može da koriguje nijednu.

Znači, ako je minimalna distanca bilo kog koda za korekciju grešaka data sa W , onda $W \cdot (W/2)$ grešaka je moguće detektovati, od kojih je $((W-1)/2)$ moguće korigovati.

2.4.2. Haming (7,4) kod

1950 Haming je predstavio (7,4) kod. On šifrjuje 4 bita zapisa u 7 bitova dodavanjem 3 parity bita. On može da detektuje i otkloni pojedinačnu grešku, i da detektuje dvostruku grešku.

Na primer 1011 se šifrjuje u 0110011 gde su crvene cifre parity bitovi.

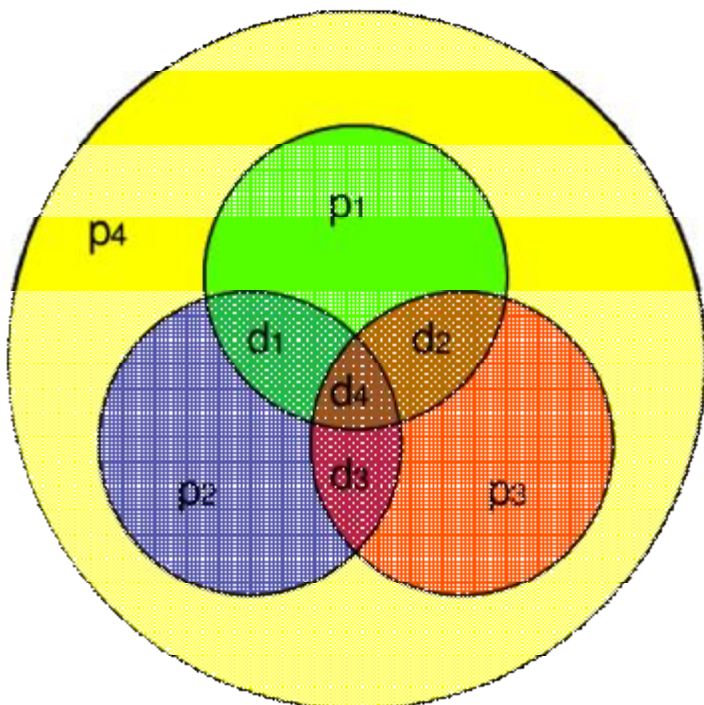


grafčki prikaz 4 bita informacije i 3 parity bita i koji parity bit dodeljuje kom bitu podatka

2.4.3. Haming (8,4) kod

Hamingov (7,4) s elako može proširiti u (8,4) dodavanjem extra parity bita na vrh (7,4) šifrovane reči.

Na primer 1011 se šifruje u 01100110 gde su crvene cifre parity iz koda (7,4), a zelena cifra je Parity dodat Hamingovim (8,4) kodom. Zelena cifra uzrokuje da (7,4) kod bude paran.



primer sa prethodne slike sa dodatnim parity bitom

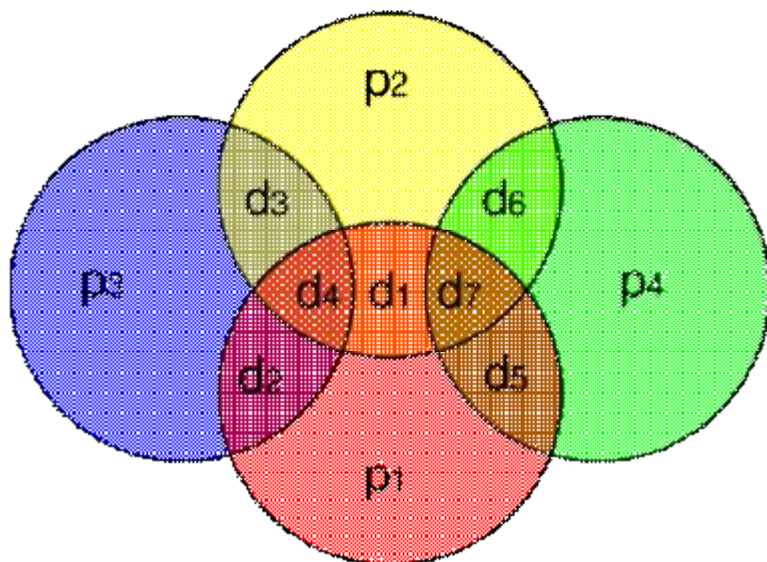
2.4.4. Haming (11,7) kod

Posmatramo reč od 7 bitova 0110101. Da bi pokazali kako se Hamingov kod koristi da bi detektovao grešku, pogledaćemo tabele.

- d označava podatak i p parity bit

Prvo se podaci ubacuju na odgovarajuća mesta, a parity bitovi se računaju za svaki pojedinačno koristeći parnost (da budu deljivi sa dva)

Slika pokazuje koji od parity bitova pokriva koji bit informacije



prikaz 7 bitova podataka i 4 parity bita i koji parity bit se dodeljuje kom bitu iz zapisa

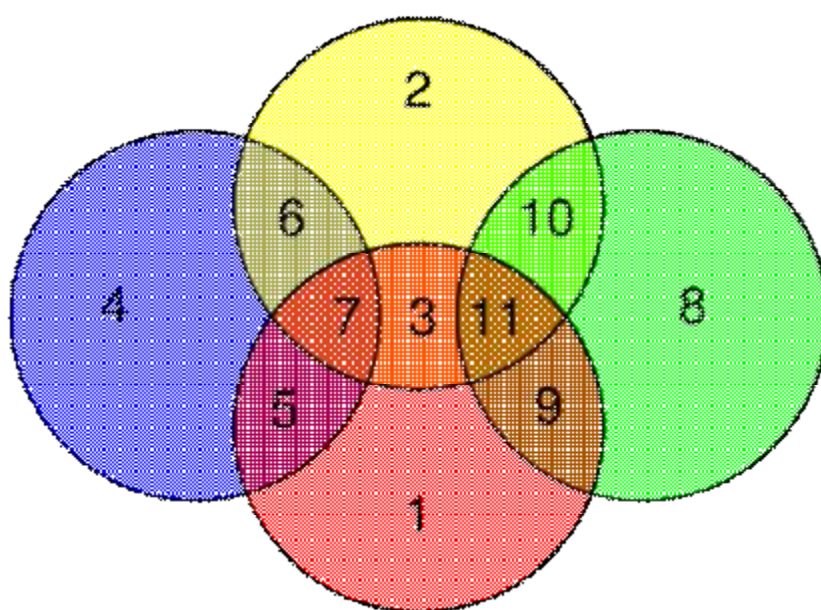
	p ₁	p ₂	d ₁	p ₃	d ₂	d ₃	d ₄	p ₄	d ₅	d ₆	d ₇
Data word (bez parity bitova):			0		1	1	0		1	0	1
p₁	1	0	1		0				1		1
p₂		0	0			1	0			0	1
p₃				0	1	1	0				
p₄								0	1	0	1
Data word (sa parity bitovima):	1	0	0	0	1	1	0	0	1	0	

računanje parity bitova Hamingovog koda

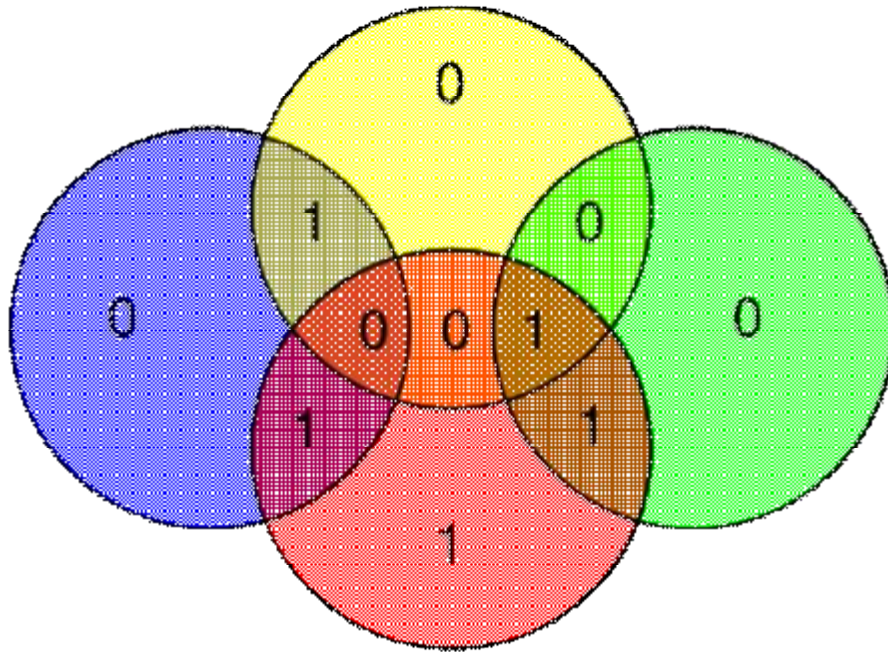
Nova reč, sa parity bitovima, je sada 10001100101. Sada uzimamo da je zadnji bit "pokvaren" i promenjen iz 1 u 0. Nova reč je 10001100100 i sada kada analiziramo kako je Hamingov kod napravljen obojicemo svaki parity bit koji je 1 (kada je provera parnosti negativna).

	p ₁	p ₂	d ₁	p ₃	d ₂	d ₃	d ₄	p ₄	d ₅	d ₆	d ₇	Parity provera	Parity bit
Primljena data word:	1	0	0	0	1	1	0	0	1	0	0		
p₁	1		0		1		0		1		0	Fail	1
p₂		0	0			1	0			0	0	Fail	1
p₃				0	1	1	0					Pass	0
p₄								0	1	0	0	Fail	1

provera parity bitova



promenjena pozicija zapisa i parity bitova



vrednost zapisa iz primera. Vrednost u crvenom, žutom, zelenom i plavom krugu je parna

Zadnji korak je odrediti vrednost parity bitova (imati u vidu da je bit sa najmanjim indexom određuje vrednost jedinica i ide skroz desno). Celobrojna vrednost parity bita je 11, što znači da jedanaesti bit u reči (uključujući i parity bitove) je pogrešan i mora biti zamenjen.

	p ₄	p ₃	p ₂	p ₁	
Binary	1	0	1	1	
Decimal	8		2	1	$\Sigma = 11$

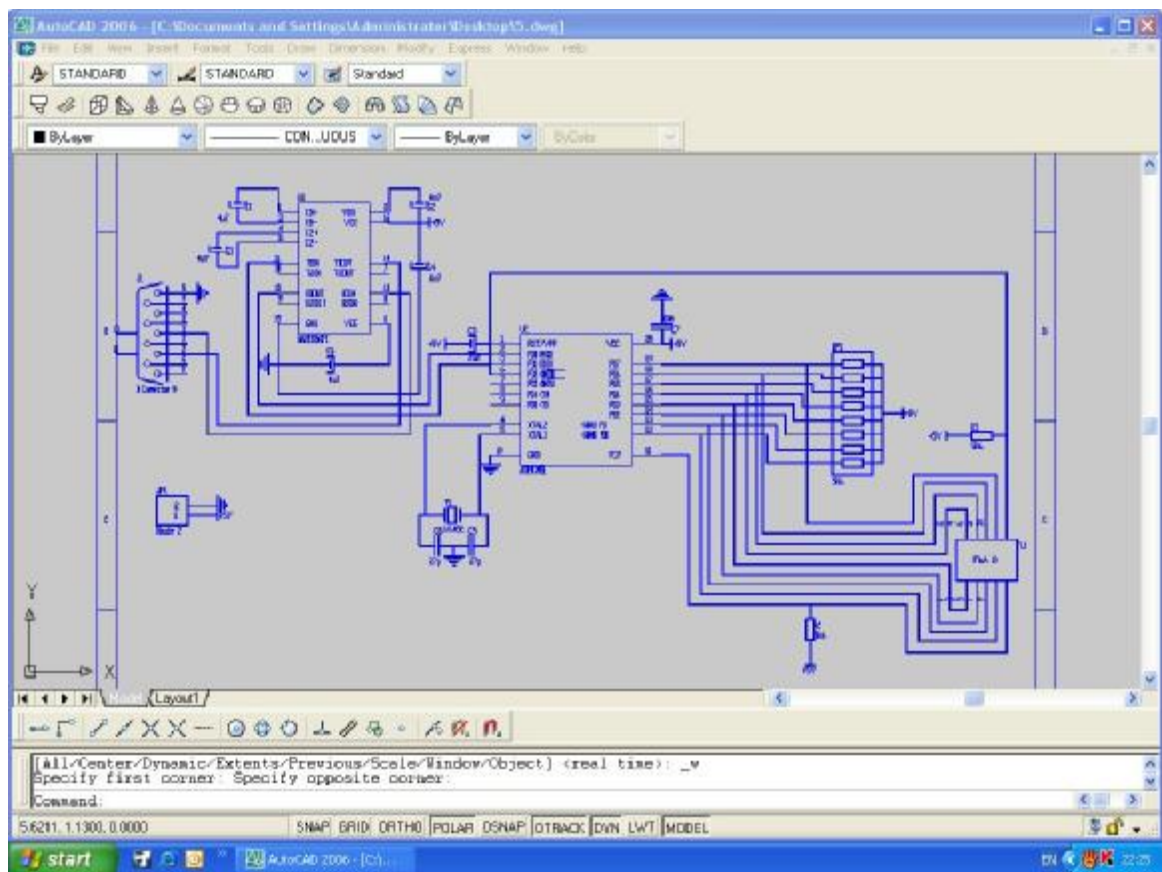
Zamenom jedanaestog bita promenjena reč 10001100100 postaje opet 10001100101. Uklanjanjem Hamingovog koda dobija se originalna reč 0110101.

3. Zadatak

Mikrokontroler dobija podatke iz PC-a i prenosi ih do drugog mikrokontrolera koristeći Hamingov kod

Koriste se procesori AT89C2051

Šema



1. pin - za reset, vezan kondenzator ako blokira da se resetuje
 2. pin - RX služi za komunikaciju sa RS232 portom
 3. pin - TX služi za komunikaciju sa RS232 portom
 4. pin - za njega i za 5. pin je vezan kristal koji daje takt procesoru
 10. pin - za masu (logička 0)
 20. pin - (zadnji), za napajanje - 5V (na njega ide logička jedinica = 5V) i na njega se vezuje kondenzator koji otklanja smetnje u jednosmernom režimu
- Od 12. do 19. pina je port 1 (kada se prime podaci iz PC-a postavite ih na port i pošaljite drugom procesoru)
6. pin - javi drugom procesoru da su spremni podaci za slanje
 11. pin - služi da drugi procesor javi prvom da je preuzeo podatke i da može da šalje dalje

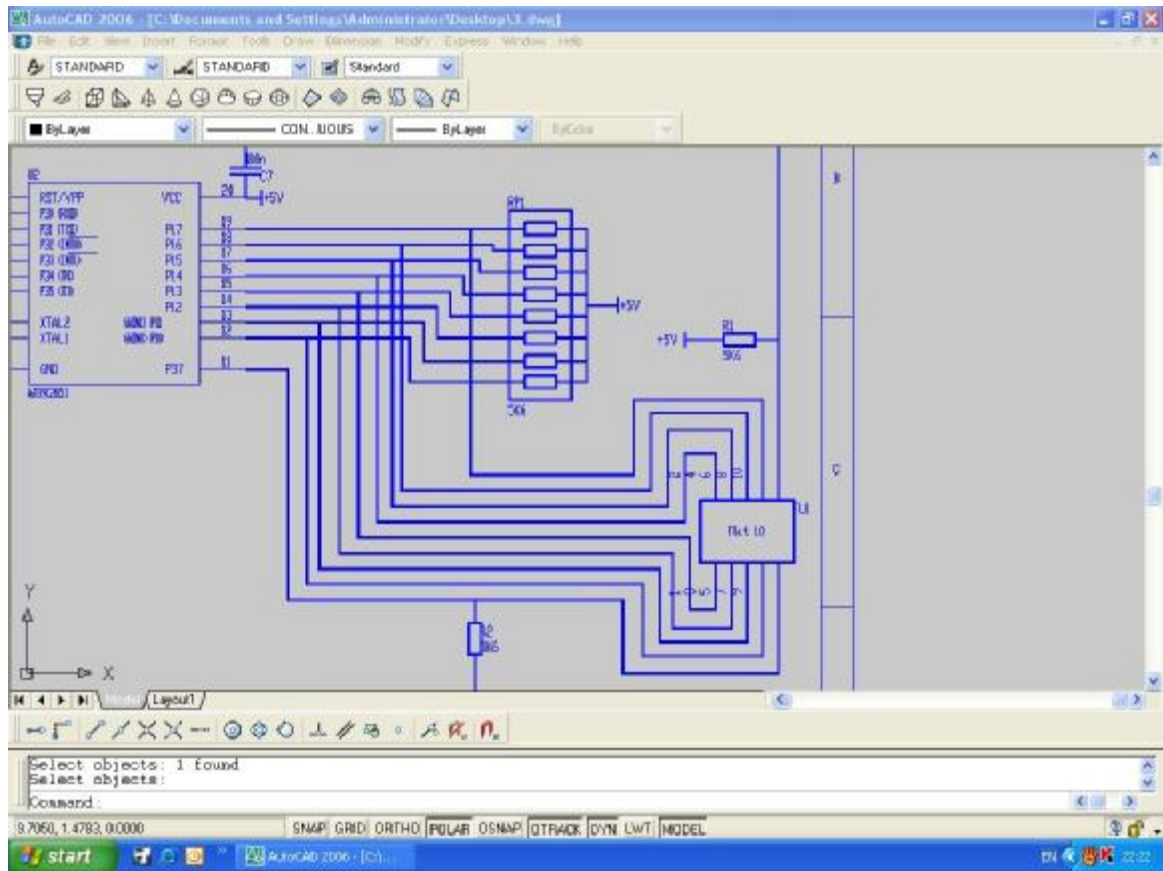
3.1. Handshake procedura

Radnje koje obavljaju šesti i jedanaesti pin su poznate kao *handshakeing tehnika* prenosa. To je tehnika pomoću koje se ostvaruje asinhrono prenos informacije između dve komponente A i B.

Redosled događaja je sledeći:

1. komponenta A postavlja važeće podatke na linije za podatke i aktivira liniju Spreman (ready) čije stanje ukazuje da su podaci na linijama za podatke važeći
2. prijemnik komponenta B testira stanje na liniji Spreman. Kada ustanovi da su podaci važeći prihvata podatke i nakon toga aktivira signal Potvrda pomoću koga obaveštava predajnik da će prihvatiti podatke
3. prijemnik kada prihvati podatke deaktivira signal Potvrda, tj. Obaveštava predajnik da je primio podatke
4. predajnik testira stanje na liniji Potvrda i kada ono postane neaktivno, što znači da su podaci od strane prijemnika prihvaćeni, deaktivira liniju Spreman i ukida podatke na linijama za podatke. Nakon ovog trenutka predajnik može da aktivira novi ciklus prenosa podataka

Linije za podatke i upravljanje, pomoću kojih se povezuju dve komponente, kao i signalizaciona sekvenca, koja je potrebna da bi se uspešno obavilo komuniciranje između dva uređaja, čine interfejs uređaja. Što su interfejsi srodniji komunikacija između dve komponente se lakše ostvaruje.

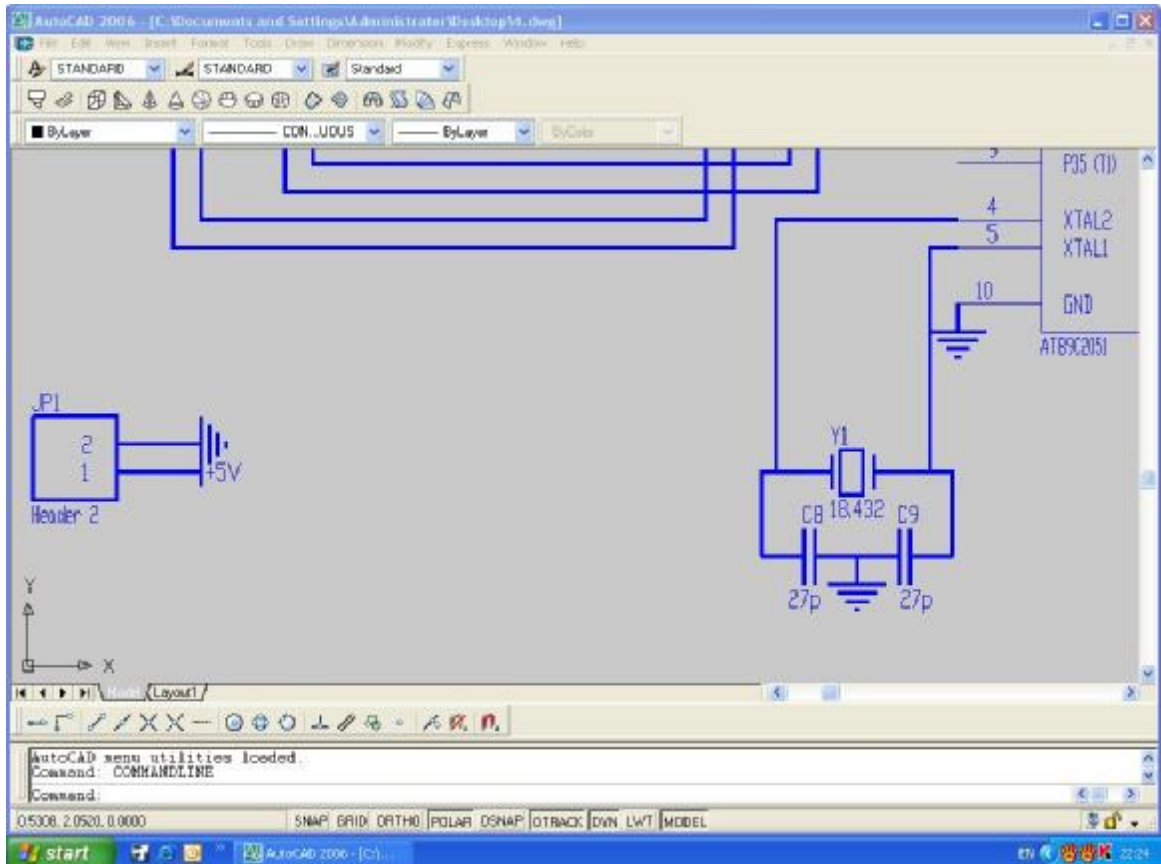
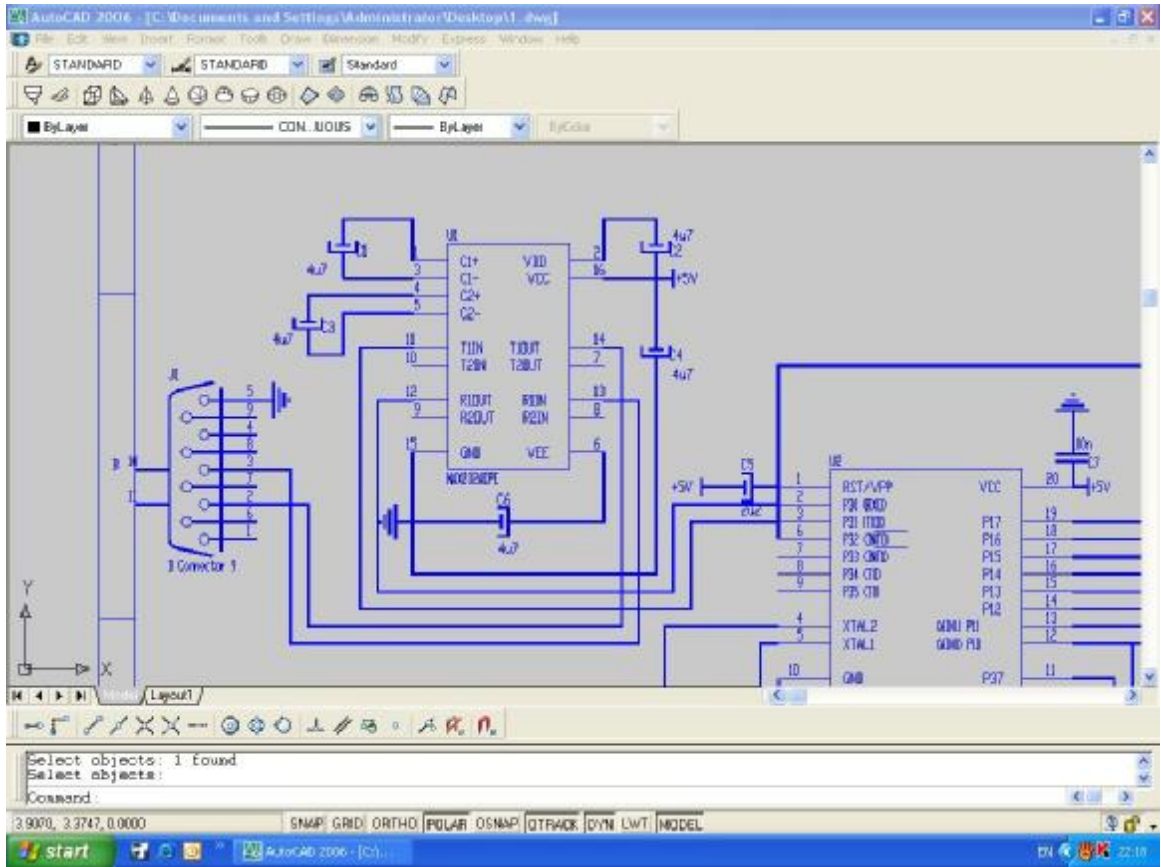


dve pločice su povezane 10-pinskim flat konektorom (na svakoj pločici je po jedan procesor)

Podaci iz PC-a preko 9-pinskog (subD-9) konektora dolaze na prvu pločicu između PC-a i procesora ide MAX232 koji služi za konverziju logičke 0 u 1 (kod procesora 0 je 0V a 1 je 5V, a kod PC-a 0 je 12V a 1 je 12V ili 0V)
MAX232 se uvek vezuje sa 5 kondenzatora za komunikaciju

na konektoru se koriste pinovi:

- 2 - RX (ide na TX procesora)
- 3 - TX
- 5 - 0V



3.2. Opis procesa

Prvi mikrokontroler (predajnik) dobija određenu poruku iz PC-a dužine 4 bajta. Ukoliko dobije dužu poruku, podeliće je na više poruka dužine 4 bajta. Ako ostane neki bajt viška, ili sama uneta poruka sadrži manje od 4 bajta, čeka se dalji unos.

Prva dva bajta unete poruke su podaci, treći određuje koji od njih ima simuliranu grešku (vrednosti su od 0 do 3), dok četvrti bajt označava bit na kome će se simulirati greška (vrednosti od 0 do 7).

Predajnik od prva dva bajta pravi četiri i onda simulira grešku (promeni bit u bajtu kako mu je zadato). Tako formiranu poruku prenosi do drugog mikrokontrolera (prijemnik).

Kada prijemnik dobije poruku, proverava sva četiri primljena bajta i ako postoji greška koriguje je. Nakon toga, četiri bajta vrati na dva bajta podataka. Tako obrađenu poruku šalje PC-u. Pored toga šalje i poruku u obliku u kome je primio (sa greškom).

4. Laboratorijska vežba za studente

1. Cilj ove vežbe je upoznavanje studenata sa mogućnošću detektovanja i otkaljanja greške prilikom prenosa podataka primenom Hamingovog koda. Radi pripreme za ovu vežbu neophodno je upoznati se sa prethodnom dokumentacijom.

2. Za realizaciju ove vežbe potrebno je sledeće:

- PC koji ima dva serijska porta, najmanje 256 MB RAM memorije i minimum operativni sistem Windows 98;
- uređaj koji je namenjen za ovu vežbu (u kome se nalaze dva mikrokontrolera koji poruke izmedju sebe prenose uz pomoć kodiranja Hamingovim kodom);
- dva kabla za konekciju sa serijskim portom
- kabl za napajanje.

Na PC-u je neophodno da bude instaliran program za komunikaciju preko serijskog (RS232) porta – *Terminal v1*.

3. Uređaj se poveže sa računarom pomoću kablova za RS232 komunikaciju. Treba imati u vidu da se ulaz, odnosno mikrokontroler koji prima podatke iz PC-a (predajnik), nalazi pored napajanja; a izlaz, odnosno mikrokontroler koji predaje korigovane podatke računaru (prijemnik), nalazi naspram napajanja na uređaju što je prikazano ispod na slici 1.

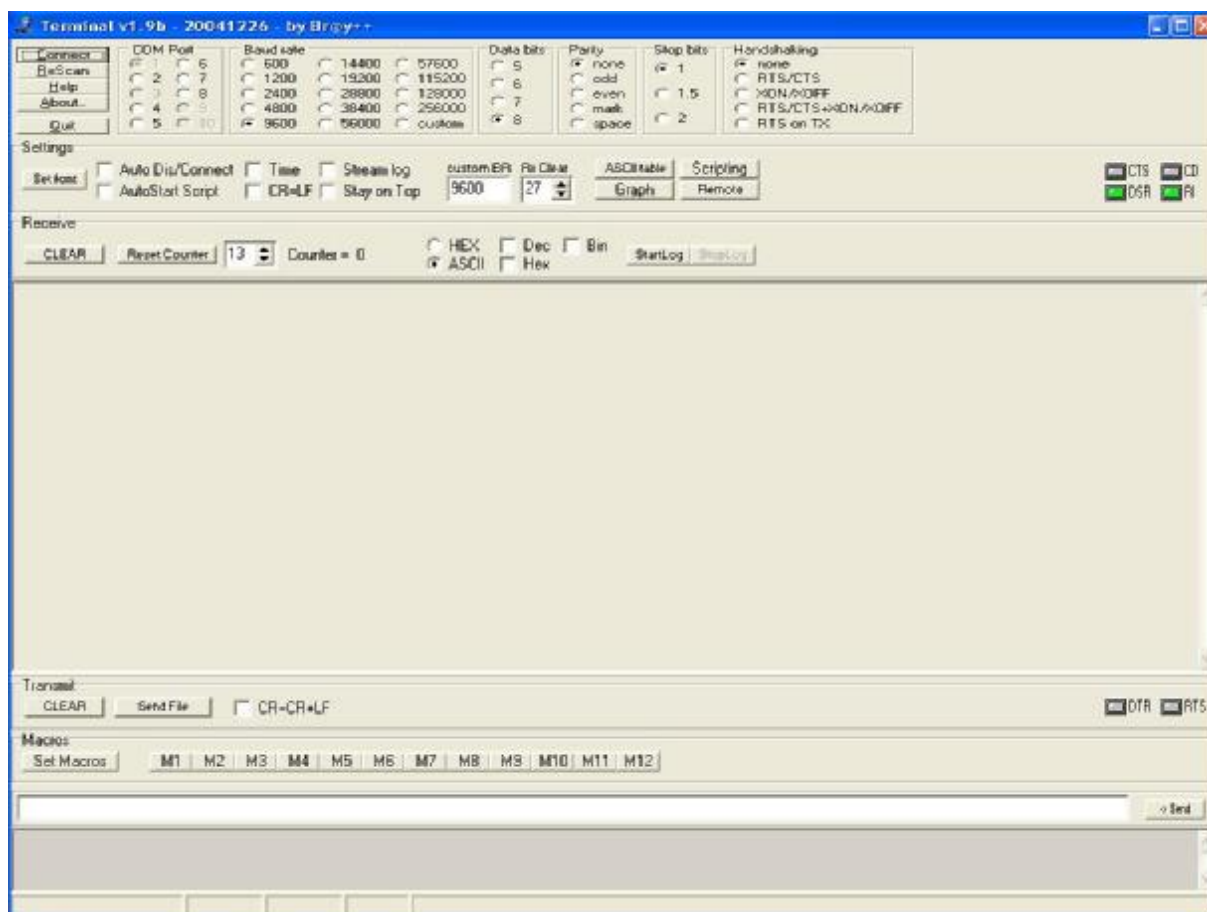


Slika 1 – šema uređaja

Nakon toga se uređaj priključi na napajanje.

4. Aplikacija se startuje klikom na ikonicu programa *Terminal v1*.

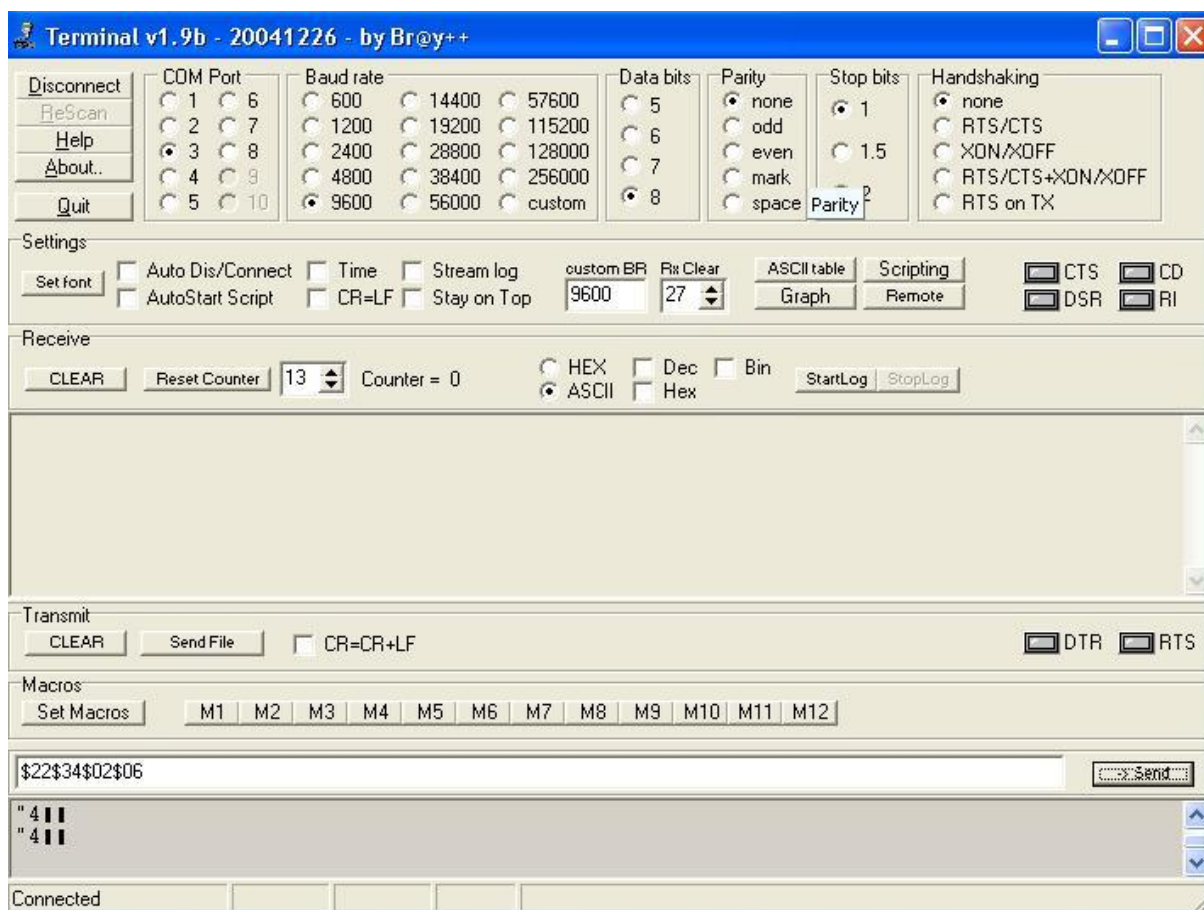
Ovo je potrebno uraditi dva puta, da bi na ekranu imali dva prozora, jedan preko koga predajemo podatke prvom mikrokontroleru i drugi koji nam prikazuje rezultate koje računar šalje drugi mikrokontroler. Izgled otvorenog prozora prikazan je na slici 2.



Slika 2 – izgled otvorenih prozora

5. U programu *Terminal* je potrebno podesiti parametre za komunikaciju na sledeći način. Za prijem podataka se prvo odabere COM port u zavisnosti od toga koji se port koristi na računaru. U drugom prozoru za *Receive* podesi se i prijem na HEX (da bi primljeni zapis bio heksadecimalni) i nakon toga se klikne na komandu *Connect*. Za predaju podataka se odabere COM port i klikne se takođe na *Connect*. Nakon ovoga ostvarena je konekcija i ka prijemnom i ka predajnom mikrokontroleru.

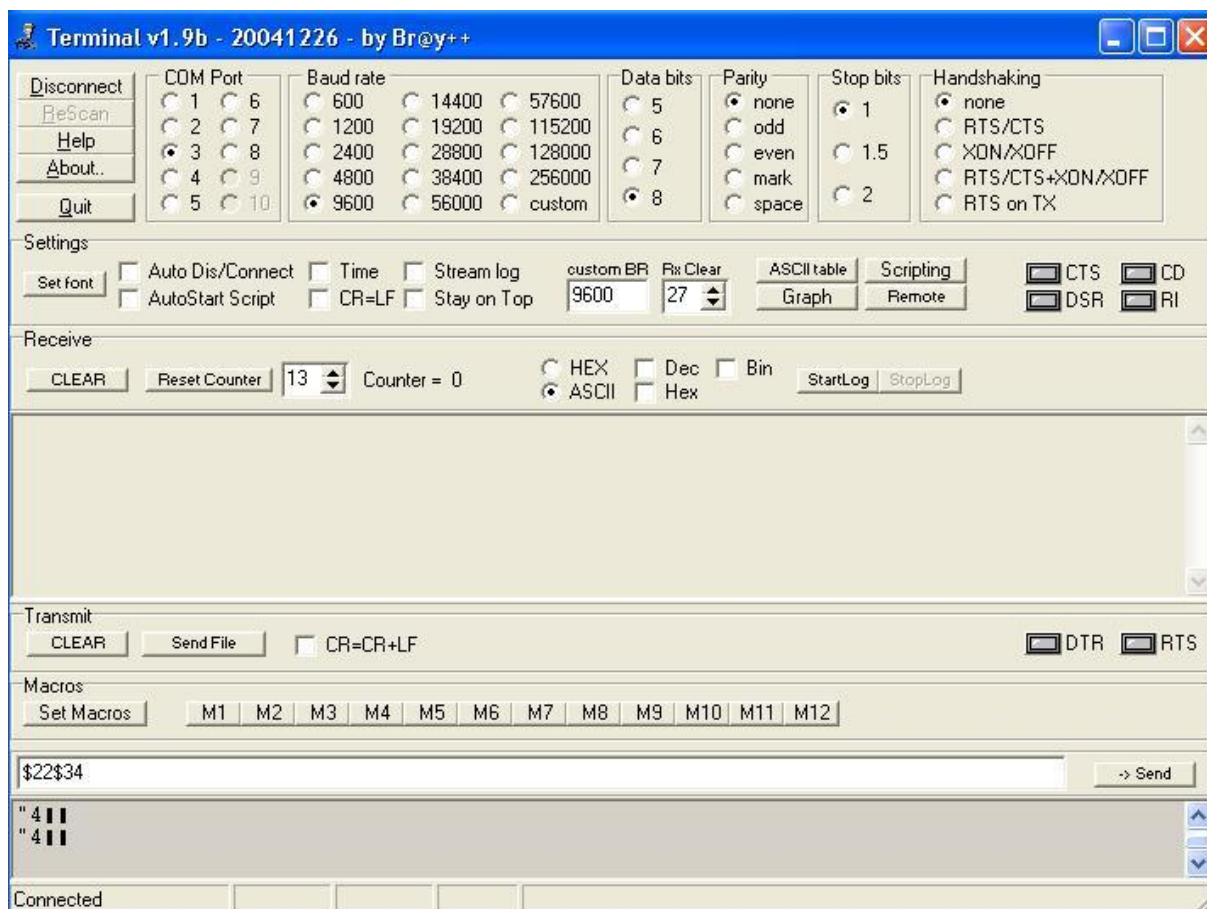
6. Nakon ovoga potrebno je predati poruku iz računara prvom mikrokontroleru (predajniku). To se realizuje na sledeći način: u otvorenom prozoru u prazno polje levo od komande *Send* se unosi poruka dužine četiri bajta u heksadecimalnom zapisu, npr \$22\$34\$02\$06 što se može videti na slici 3. Ovde znak \$ označava da je u pitanju heksadecimalna vrednost bajta. Ukoliko se unese duža poruka, ona će biti podeljena na više njih dužine četiri bajta koje će biti pojedinačno obrađene. Ako ostane neki bajt viška, ili sama uneta poruka sadrži manje od četiri bajta, uređaj čeka dalji unos.



Slika 3 - izgled prozor sa unetom porukom

7. Simulaciju greške pravi sam student prilikom unosa poruke na računaru. Greška se simulira pomoću trećeg i četvrtog bajta unete poruke. Treći bajt određuje koji bajt ima simuliranu grešku (moguće vrednosti su od \$00 do \$03), a četvrti bajt je oznaka bita na kome se simulira greška (moguće vrednosti su od \$00 do \$07).

Znači da u unetoj poruci iz primera grešku određuju \$02 i \$06, a podaci su \$22 i \$34 kao što se vidi na slici 4 ispod.



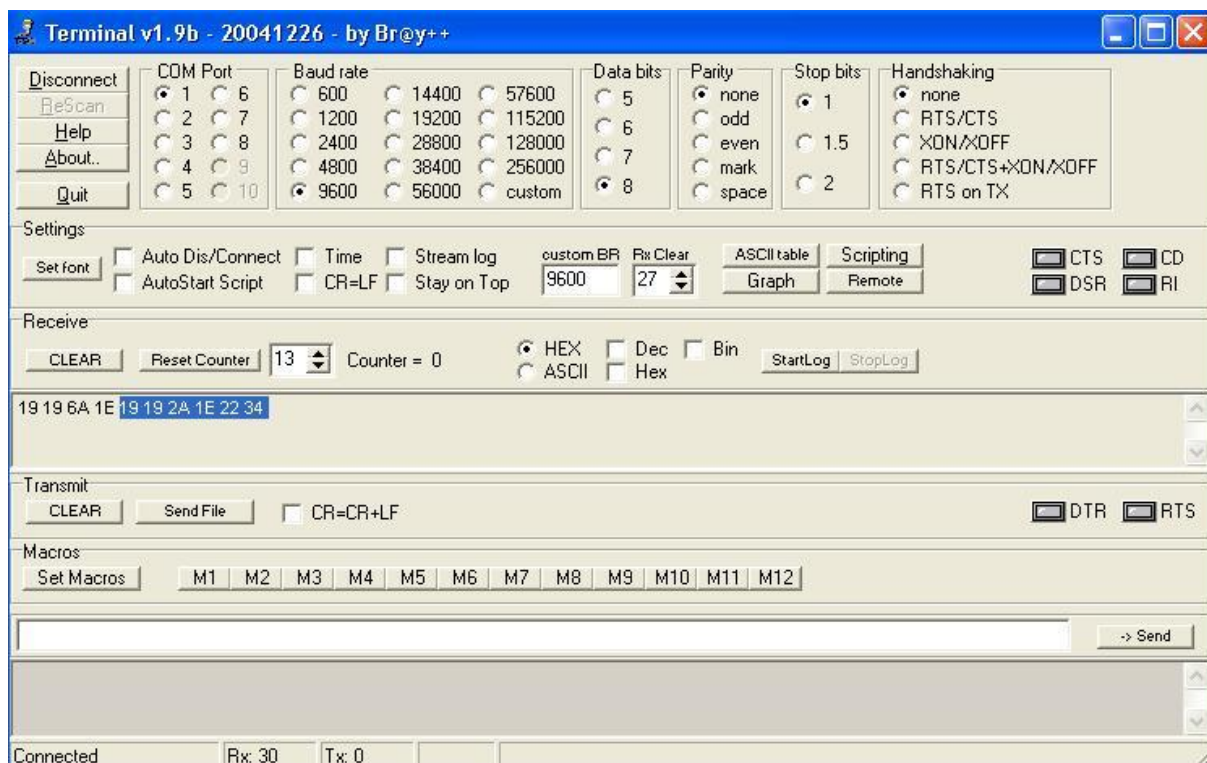
Slika 4 - unet zapis bez bajtova koji određuju simulaciju greške

8. Nakon unosa poruke ona se šalje prvom mikrokontroleru pomoću komande

Send

Prvi mikrokontroler od prva dva bajta poruke napravi četiri dodavanjem dodatnih bitova Hamingovog koda.

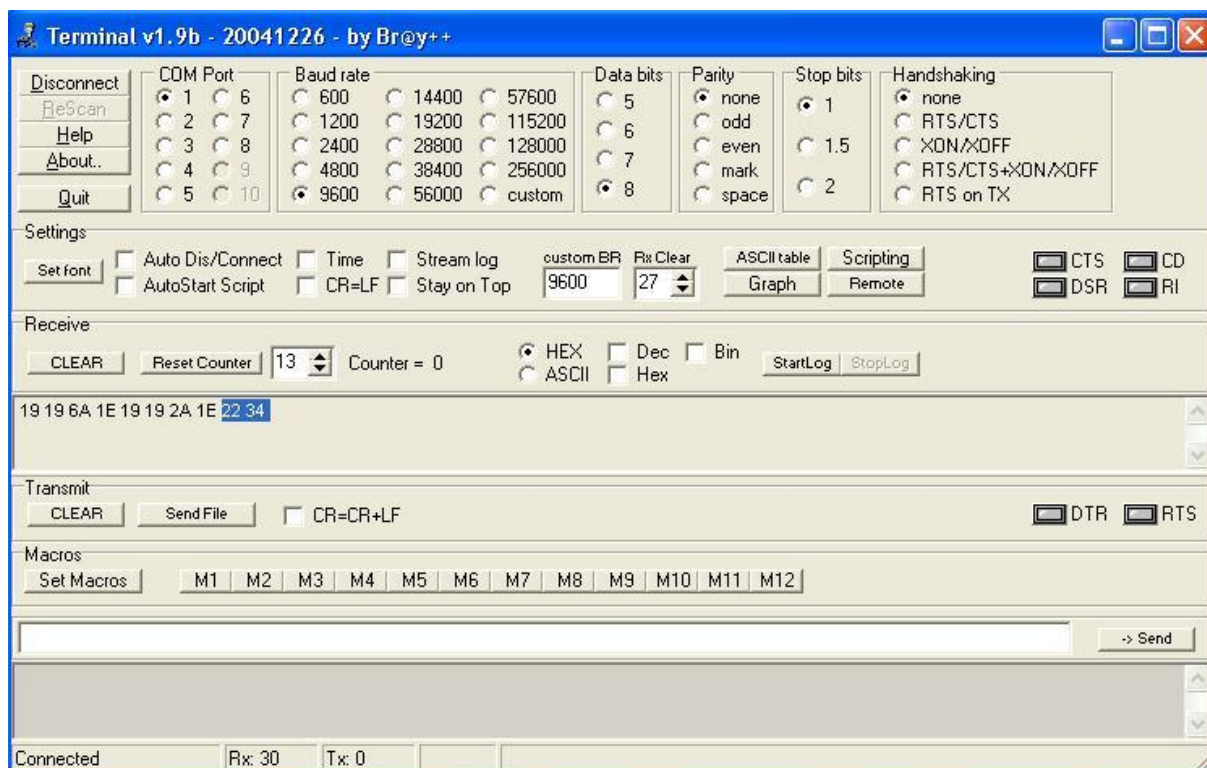
Na njima simulira grešku pomoću trećeg i četvrtog unetog bita. Za dati primer od bajtova \$22 i \$34 formirana su četiri bajta 19 19 6A 1E. U ovoj reči greška je kako je i zadato u bajtu 6A. Ovo se vidi na drugom *Receive* prozoru i prikazano je na slici 5.



Slika 5 - prikaz simulirane greške na receive prozoru

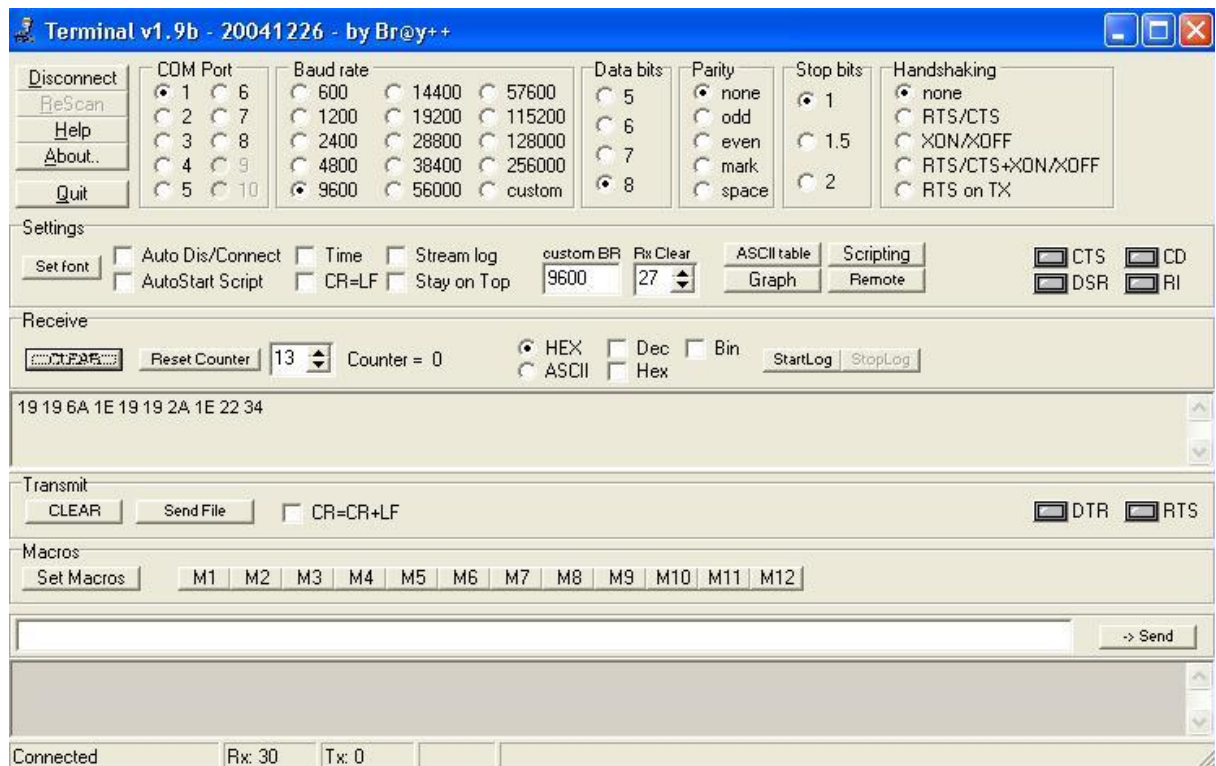
Iz priloženog se vidi da se detektovana i uneta greška poklapaju.

9. Tako formiranu poruku automatski šalje drugom mikrokontroleru koji je prihvata i proverava da li u četiri primljena bajta postoji greška. Detektovanu grešku ispravlja i šalje računaru, tako da sada na drugom prozoru pored zapisa sa greškom 19 19 6A 1E, vidimo i poruku u kojoj je ta greška već korigovana 19 19 2A 1E kao što je prikazano na slici 6.



Slika 6 - izled receive prozora sa ispravljenom greškom

10. Nakon toga zapis sa korigovanom greškom 19 19 2A 1E se vraća u dva bajta oduzimanjem dodatnih bitova Hamingovog koda, i takvu konačnu poruku takođe šalje računaru. Na drugom prozoru se pored zapisa sa greškom 19 19 6A 1E i korigovanog zapisa 19 19 2A 1E, vidi i ovaj zapis \$22 \$34 kao što je prikazano na slici 7.



Slika 7 - konačan izgled receive ekrana posle završenog procesa

Na osnovu unete poruke na prozoru za slanje i primljnog zapisa na drugom prozoru, utvrđuje se da je greška simulirana kako je i zadato, detektovana od strane drugog mikrokontrolera i korigovana takođe. Poruka na prvom prozoru (prva dva bajta) je identična kao konačna poruka na drugom prozoru.

5. Prilog 1

Predajnik:

```
#include <int.c>
#include <intrins.h>
```

```
unsigned char bdata RTemp;
sbit RTemp_0 = RTemp^0;
sbit RTemp_1 = RTemp^1;
sbit RTemp_2 = RTemp^2;
sbit RTemp_3 = RTemp^3;
sbit RTemp_4 = RTemp^4;
sbit RTemp_5 = RTemp^5;
sbit RTemp_6 = RTemp^6;
sbit RTemp_7 = RTemp^7;
```

```
unsigned char bdata LS;
sbit LS_0=LS^0;
sbit LS_1=LS^1;
sbit LS_2=LS^2;
sbit LS_3=LS^3;
sbit LS_4=LS^4;
sbit LS_5=LS^5;
sbit LS_6=LS^6;
sbit LS_7=LS^7;
```

```
void com_baudrate ()
{
EA = 0;
```

```
t_disabled = 1;
```

```
TR1 = 0;
ET1 = 0;
```

```
PCON |= 0x80;
```

```
TMOD = 0x21;
```

```
TH1 = 246;//(unsigned char) (256 - (XTAL / (16L * 12L * baudrate)));
```

```

TR1 = 1;
EA = 1;
}

```

```

void com_initialize (void)
{

```

```

    t_end = 0;
    com_baudrate ();

```

```

    EA = 0;

```

```

    SM0 = 0; SM1 = 1;
    SM2 = 0;
    REN = 1;

```

```

    ES = 1;
    // PS = 0; ??????????????????????

```

```

    EA = 1;
}

```

```

void init(){

```

```

    com_initialize();

```

```

    ilen=0;
}

```

```

void Hamming(unsigned char *indata, unsigned char *outdata)

```

```

{    // u indata baferu su dva bajta koja treba da se prepakuju u 4 bajta i upisu u
outdata

```

```

    RTemp = indata[0] & 0xF;    // Niza nibla
    LS_0 = (RTemp_0 ^ RTemp_1 ^ RTemp_3);
    LS_1 = (RTemp_0 ^ RTemp_2 ^ RTemp_3);
    LS_2 = RTemp_0;
    LS_3 = (RTemp_1 ^ RTemp_2 ^ RTemp_3);
    LS_4 = RTemp_1;
    LS_5 = RTemp_2;
    LS_6 = RTemp_3;

```

```

LS_7 = 0;
outdata[0] = LS;

RTemp = (indata[0] >> 4) & 0xF; // visa nibla
LS_0 = (RTemp_0 ^ RTemp_1 ^ RTemp_3);
LS_1 = (RTemp_0 ^ RTemp_2 ^ RTemp_3);
LS_2 = RTemp_0;
LS_3 = (RTemp_1 ^ RTemp_2 ^ RTemp_3);
LS_4 = RTemp_1;
LS_5 = RTemp_2;
LS_6 = RTemp_3;
LS_7 = 0;
outdata[1] = LS;

RTemp = indata[1] & 0xF; // Niza nibla
LS_0 = (RTemp_0 ^ RTemp_1 ^ RTemp_3);
LS_1 = (RTemp_0 ^ RTemp_2 ^ RTemp_3);
LS_2 = RTemp_0;
LS_3 = (RTemp_1 ^ RTemp_2 ^ RTemp_3);
LS_4 = RTemp_1;
LS_5 = RTemp_2;
LS_6 = RTemp_3;
LS_7 = 0;
outdata[2] = LS;

RTemp = (indata[1] >> 4) & 0xF; // visa nibla
LS_0 = (RTemp_0 ^ RTemp_1 ^ RTemp_3);
LS_1 = (RTemp_0 ^ RTemp_2 ^ RTemp_3);
LS_2 = RTemp_0;
LS_3 = (RTemp_1 ^ RTemp_2 ^ RTemp_3);
LS_4 = RTemp_1;
LS_5 = RTemp_2;
LS_6 = RTemp_3;
LS_7 = 0;
outdata[3] = LS;
}

void PutError(unsigned char *message, unsigned char byteno, unsigned char bitno)
{
    unsigned char p;

    LS = message[(byteno % 4)];
    RTemp = 1 << (bitno % 8);

    p = LS & RTemp;
    if (p == 0)
    {
        LS = LS | RTemp;
    }
    else

```

```

    {
        RTemp = RTemp ^ 0xFF;
        LS = LS & RTemp;
    }

message[(byteno % 8)] = LS;
}

void main(void){
    unsigned char k;
    unsigned char Hammed[4];

    init();

    P3_7=0;

    while (1)
    {
        if (ilen >= 4)
        {
            Hamming(inbuf, Hammed);
            PutError(Hammed, inbuf[2], inbuf[3]);

            ilen = 0;

            for (k = 0; k < 4; k++)
            {
                P1 = Hammed[k];

                P3_7=1;
                while (!P3_2);
                P3_7=0;
                while (P3_2);
            }
        }
    }
}

```


Int:

```
//#include "reg_c51.H"
```

```
//#include <REG2051.H>
```

```
#include <AT892051.H>
```

```
#define OLEN 5          /* size of serial transmission buffer  OVO JE BUFFER  
ZA 20 TASTERA A IMA I REZERVA*/
```

```
#define ILEN 4
```

```
unsigned char t_end;  
unsigned char tbuf[OLEN];  
unsigned char t_disabled;  
unsigned char inbuf[ILEN];  
unsigned char ilen;
```

```
/*  
*****/  
/*    serial: serial receiver / transmitter interrupt          */  
/*  
*****/  
*****/
```

```
/*  
*****/  
/*    serial: serial receiver / transmitter interrupt          */  
/*  
*****/  
*****/
```

```
/*  
*****/  
/*    serial: serial receiver / transmitter interrupt          */  
/*  
*****/  
*****/
```

```
serial () interrupt 4 using 2 { /* use registerbank 2 for interrupt */
```

```
    unsigned char c;  
    unsigned char i;
```

```
    if (RI)  
    {  
        /* if receiver interrupt          */  
        c = SBUF; /* read character          */  
        RI = 0;
```

```
        if (ilen < 4)  
        {  
            inbuf[ilen] = c;  
            ilen++;  
        }  
    }
```

```
}
```

```
if (TI)
{
    TI = 0;
    if (t_end>0)
    {
        SBUF = tbuf [0];
        for (i=0;i<t_end-1;i++)
            tbuf[i]=tbuf[i+1];
        t_end--;
    }
    else
        t_disabled = 1;
}
}
```

Prijemnik:

```
#include <int.c>
#include <intrins.h>
```

```
unsigned char bdata RTemp;
sbit RTemp_0 = RTemp^0;
sbit RTemp_1 = RTemp^1;
sbit RTemp_2 = RTemp^2;
sbit RTemp_3 = RTemp^3;
sbit RTemp_4 = RTemp^4;
sbit RTemp_5 = RTemp^5;
sbit RTemp_6 = RTemp^6;
sbit RTemp_7 = RTemp^7;
```

```
unsigned char bdata LS;
sbit LS_0=LS^0;
sbit LS_1=LS^1;
sbit LS_2=LS^2;
sbit LS_3=LS^3;
sbit LS_4=LS^4;
sbit LS_5=LS^5;
sbit LS_6=LS^6;
sbit LS_7=LS^7;
```

```
void com_baudrate ()
{
EA = 0;
```

```
t_disabled = 1;
```

```
TR1 = 0;
ET1 = 0;
```

```
PCON |= 0x80;
```

```
TMOD = 0x21;
```

```
TH1 = 246;//(unsigned char) (256 - (XTAL / (16L * 12L * baudrate)));
```

```
TR1 = 1;
```

```
EA = 1;
}
```

```
void com_initialize (void)
{
```

```
    t_end = 0;
    com_baudrate ();
```

```
    EA = 0;
```

```
    SM0 = 0; SM1 = 1;
    SM2 = 0;
    REN = 1;
```

```
    ES = 1;
    // PS = 0; ??????????????????????
```

```
    EA = 1;
}
```

```
void init(){
```

```
    com_initialize();
```

```
    ilen=0;
}
```

```
char putchar (char c)
{
    while (com_putchar (c) != 0);
    return (c);
}
```

```
void Ispravi(unsigned char *indata)
{
```

```
    unsigned char i, bec;
```

```
    for (i = 0; i < 4; i++)
    {
```

```
        RTemp = indata[i];
        LS_0 = (RTemp_2 ^ RTemp_4 ^ RTemp_6);
```

```

    LS_1 = (RTemp_2 ^ RTemp_5 ^ RTemp_6);
    LS_3 = (RTemp_4 ^ RTemp_5 ^ RTemp_6);
    bec = 0;
    if (LS_0 != RTemp_0)
        bec += 1;
    if (LS_1 != RTemp_1)
        bec += 2;
    if (LS_3 != RTemp_3)
        bec += 4;

    switch (bec) {
        case 1 :RTemp_0 ^= 1;
                    break;
        case 2 :RTemp_1 ^= 1;
                    break;
        case 3 :RTemp_2 ^= 1;
                    break;
        case 4 :RTemp_3 ^= 1;
                    break;
        case 5:   RTemp_4 ^= 1;
                    break;
        case 6 :RTemp_5 ^= 1;
                    break;
        case 7 :RTemp_6 ^= 1;
                    break;

        //   default:
    }

    indata[i] = RTemp;
}
}

```

```

void DeHamming(unsigned char *indata, unsigned char *outdata)
{
    RTemp = indata[0];
    LS_0 = RTemp_2;
    LS_1 = RTemp_4;
    LS_2 = RTemp_5;
    LS_3 = RTemp_6;
    RTemp = indata[1];
    LS_4 = RTemp_2;
    LS_5 = RTemp_4;
    LS_6 = RTemp_5;
    LS_7 = RTemp_6;
    outdata[0] = LS;

    RTemp = indata[2];
    LS_0 = RTemp_2;
    LS_1 = RTemp_4;

```

```

    LS_2 = RTemp_5;
    LS_3 = RTemp_6;
    RTemp = indata[3];
    LS_4 = RTemp_2;
    LS_5 = RTemp_4;
    LS_6 = RTemp_5;
    LS_7 = RTemp_6;
    outdata[1] = LS;
}

```

```

void main(void){
    bit BioNula;
    unsigned char i, j;
    unsigned char Buf[4];
    unsigned char DeHammed[2];

    init();

    BioNula = 0;
    P3_2 = 0;
    i = 0;

    while (1)
    {
        if (P3_7 == 0)
        {
            BioNula = 1;
            P3_2 = 0;
        }
        if ((P3_7 == 1) && (BioNula))
        {
            BioNula = 0;
            if (i < 4)
            {
                Buf[i] = P1;
                i++;
            }
            P3_2 = 1;
        }

        if (i == 4)
        {
            for (j = 0; j < 4; j++)
            {
                putchar(Buf[j]);
            }
        }
    }
}

```

```
    Ispravi(Buf);
    DeHamming(Buf, DeHammed);

    for (j = 0; j < 4; j++)
    {
        putchar(Buf[j]);
    }

    for (j = 0; j < 2; j++)
    {
        putchar(DeHammed[j]);
    }

    i = 0;
}
} // while(1)
}
```

6. Prilog 2

predajnik:

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00, INVOKED BY:
C:\KEILC51\C51\BIN\BL51.EXE tast.obj TO Send

MEMORY MODEL: SMALL

INPUT MODULES INCLUDED:

tast.obj (TAST)
C:\KEILC51\C51\LIB\C51S.LIB (?C_STARTUP)
C:\KEILC51\C51\LIB\C51S.LIB (?C?CLDPTR)
C:\KEILC51\C51\LIB\C51S.LIB (?C?CLDOPTR)
C:\KEILC51\C51\LIB\C51S.LIB (?C?CSTPTR)
C:\KEILC51\C51\LIB\C51S.LIB (?C?CSTOPTR)

LINK MAP OF MODULE: Send (TAST)

TYPE BASE LENGTH RELOCATION SEGMENT NAME

***** DATA MEMORY *****

REG	0000H	0008H	ABSOLUTE	"REG BANK 0"
	0008H	0008H	*** GAP ***	
REG	0010H	0008H	ABSOLUTE	"REG BANK 2"
	0018H	0008H	*** GAP ***	
DATA	0020H	0002H	BIT_ADDR	?BA?TAST
DATA	0022H	000CH	UNIT	?DT?TAST
DATA	002EH	000AH	UNIT	_DATA_GROUP_
IDATA	0038H	0001H	UNIT	?STACK

***** CODE MEMORY *****

CODE	0000H	0003H	ABSOLUTE	
CODE	0003H	0017H	INBLOCK	?PR?COM_BAUDRATE?TAST
CODE	001AH	0006H	INBLOCK	?PR?INIT?TAST
	0020H	0003H	*** GAP ***	
CODE	0023H	0002H	ABSOLUTE	
CODE	0025H	0141H	INBLOCK	?PR?_HAMMING?TAST
CODE	0166H	007AH	UNIT	?C?LIB_CODE
CODE	01E0H	0053H	INBLOCK	?PR?SERIAL?TAST
CODE	0233H	0047H	INBLOCK	?PR?_PUTERROR?TAST


```

CODE 027AH 0047H INBLOCK ?PR?MAIN?TAST
CODE 02C1H 0014H INBLOCK ?PR?COM_INITIALIZE?TAST
CODE 02D5H 000CH UNIT ?C_C51STARTUP

```

OVERLAY MAP OF MODULE: Send (TAST)

```

SEGMENT          DATA_GROUP
+--> CALLED SEGMENT  START  LENGTH
-----
?C_C51STARTUP      -----
+--> ?PR?MAIN?TAST

?PR?MAIN?TAST      002EH  0004H

```

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

```

+--> ?PR?INIT?TAST
+--> ?PR?_HAMMING?TAST
+--> ?PR?_PUTERROR?TAST

?PR?INIT?TAST      -----
+--> ?PR?COM_INITIALIZE?TAST

?PR?COM_INITIALIZE?TAST  -----
+--> ?PR?COM_BAUDRATE?TAST

?PR?_HAMMING?TAST  0032H  0006H

?PR?_PUTERROR?TAST  0032H  0005H

```

SYMBOL TABLE OF MODULE: Send (TAST)

```

VALUE      TYPE      NAME
-----
-----
MODULE    TAST
C:0000H   SYMBOL   _ICE_DUMMY_
B:0020H.4 PUBLIC   RTemp_4
B:0020H.5 PUBLIC   RTemp_5
B:0020H.6 PUBLIC   RTemp_6
D:0090H   PUBLIC   P1
B:0020H.7 PUBLIC   RTemp_7
C:01E0H   PUBLIC   serial
B:00A8H.7 PUBLIC   EA

```

```

D:0022H    PUBLIC    t_end
D:0023H    PUBLIC    t_disabled
B:00B0H.2  PUBLIC    P3_2
D:0024H    PUBLIC    inbuf
B:00A8H.4  PUBLIC    ES
B:00B0H.7  PUBLIC    P3_7
B:0098H.0  PUBLIC    RI
B:0098H.1  PUBLIC    TI
D:0021H    PUBLIC    LS
C:0025H    PUBLIC    _Hamming
C:027AH    PUBLIC    main
C:0233H    PUBLIC    _PutError
D:0028H    PUBLIC    ilen
B:0021H.0  PUBLIC    LS_0
B:0021H.1  PUBLIC    LS_1
B:0021H.2  PUBLIC    LS_2
D:0099H    PUBLIC    SBUF
D:0087H    PUBLIC    PCON
B:0021H.3  PUBLIC    LS_3
B:0021H.4  PUBLIC    LS_4
D:0029H    PUBLIC    tbuf
B:0021H.5  PUBLIC    LS_5
B:0021H.6  PUBLIC    LS_6
D:0089H    PUBLIC    TMOD
C:001AH    PUBLIC    init
B:0021H.7  PUBLIC    LS_7
B:00A8H.3  PUBLIC    ET1

```

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

```

D:008DH    PUBLIC    TH1
B:0098H.7  PUBLIC    SM0
B:0098H.6  PUBLIC    SM1
B:0098H.5  PUBLIC    SM2
B:0088H.6  PUBLIC    TR1
C:02C1H    PUBLIC    com_initialize
B:0098H.4  PUBLIC    REN
D:0020H    PUBLIC    RTemp
C:0003H    PUBLIC    com_baudrate
B:0020H.0  PUBLIC    RTemp_0
B:0020H.1  PUBLIC    RTemp_1
B:0020H.2  PUBLIC    RTemp_2
B:0020H.3  PUBLIC    RTemp_3
-----   PROC      SERIAL
-----   DO
D:0017H    SYMBOL    c
D:0017H    SYMBOL    i
-----   ENDDO
C:01E0H    LINE#     27

```

C:01E7H	LINE#	31
C:01EAH	LINE#	32
C:01EAH	LINE#	33
C:01ECH	LINE#	34
C:01EEH	LINE#	36
C:01F5H	LINE#	37
C:01F5H	LINE#	38
C:01FCH	LINE#	39
C:01FEH	LINE#	40
C:01FEH	LINE#	42
C:01FEH	LINE#	44
C:0201H	LINE#	45
C:0201H	LINE#	46
C:0203H	LINE#	47
C:020AH	LINE#	48
C:020AH	LINE#	49
C:020DH	LINE#	50
C:0218H	LINE#	51
C:0227H	LINE#	52
C:0229H	LINE#	53
C:022BH	LINE#	55
C:022EH	LINE#	56
C:022EH	LINE#	57
-----	ENDPROC	SERIAL
-----	PROC	COM_BAUDRATE
C:0003H	LINE#	29
C:0003H	LINE#	30
C:0003H	LINE#	31
C:0005H	LINE#	33
C:0008H	LINE#	35
C:000AH	LINE#	36
C:000CH	LINE#	39
C:000FH	LINE#	41
C:0012H	LINE#	43
C:0015H	LINE#	46
C:0017H	LINE#	47
C:0019H	LINE#	48
-----	ENDPROC	COM_BAUDRATE

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

-----	PROC	COM_INITIALIZE
C:02C1H	LINE#	52
C:02C1H	LINE#	53
C:02C1H	LINE#	55
C:02C4H	LINE#	56
C:02C6H	LINE#	58
C:02C8H	LINE#	63
C:02CCH	LINE#	64

```

C:02CEH    LINE#    65
C:02D0H    LINE#    68
C:02D2H    LINE#    71
C:02D4H    LINE#    72
-----
ENDPROC    COM_INITIALIZE
-----
PROC      INIT
C:001AH    LINE#    74
C:001AH    LINE#    77
C:001CH    LINE#    79
C:001FH    LINE#    80
-----
ENDPROC    INIT
-----
PROC      _HAMMING
D:0032H    SYMBOL    indata
D:0035H    SYMBOL    outdata
C:0025H    LINE#    83
C:002BH    LINE#    84
C:002BH    LINE#    86
C:0031H    LINE#    87
C:003DH    LINE#    88
C:0049H    LINE#    89
C:004DH    LINE#    90
C:0059H    LINE#    91
C:005DH    LINE#    92
C:0061H    LINE#    93
C:0065H    LINE#    94
C:0067H    LINE#    95
C:0071H    LINE#    97
C:007EH    LINE#    98
C:008AH    LINE#    99
C:0096H    LINE#   100
C:009AH    LINE#   101
C:00A6H    LINE#   102
C:00AAH    LINE#   103
C:00AEH    LINE#   104
C:00B2H    LINE#   105
C:00B4H    LINE#   106
C:00C1H    LINE#   108
C:00D0H    LINE#   109
C:00DCH    LINE#   110
C:00E8H    LINE#   111
C:00ECH    LINE#   112
C:00F8H    LINE#   113
C:00FCH    LINE#   114
C:0100H    LINE#   115
C:0104H    LINE#   116
C:0106H    LINE#   117
C:0113H    LINE#   119
C:0123H    LINE#   120
C:012FH    LINE#   121

```

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

```

C:013BH    LINE#    122
C:013FH    LINE#    123
C:014BH    LINE#    124
C:014FH    LINE#    125
C:0153H    LINE#    126
C:0157H    LINE#    127
C:0159H    LINE#    128
-----
ENDPROC    _HAMMING
-----
PROC      _PUTERROR
D:0032H    SYMBOL    message
D:0005H    SYMBOL    byteno
D:0036H    SYMBOL    bitno
-----
DO
D:0007H    SYMBOL    p
-----
ENDDO
C:0233H    LINE#    131
C:0239H    LINE#    132
C:0239H    LINE#    135
C:0245H    LINE#    136
C:0257H    LINE#    138
C:0259H    LINE#    139
C:025BH    LINE#    140
C:025BH    LINE#    141
C:025FH    LINE#    142
C:0261H    LINE#    144
C:0261H    LINE#    145
C:0264H    LINE#    146
C:0268H    LINE#    147
C:0268H    LINE#    149
-----
ENDPROC    _PUTERROR
-----
PROC      MAIN
-----
DO
D:0006H    SYMBOL    k
D:002EH    SYMBOL    Hammed
-----
ENDDO
C:027AH    LINE#    154
C:027AH    LINE#    158
C:027CH    LINE#    160
C:027EH    LINE#    162
C:027EH    LINE#    163
C:027EH    LINE#    164
C:0285H    LINE#    165
C:0285H    LINE#    166
C:0296H    LINE#    167
C:02A3H    LINE#    169
C:02A6H    LINE#    171
C:02ADH    LINE#    172

```

```

C:02ADH    LINE#    173
C:02B4H    LINE#    175
C:02B6H    LINE#    176
C:02B9H    LINE#    177
C:02BBH    LINE#    178
C:02BEH    LINE#    179
-----    ENDPROC    MAIN
-----    ENDMOD    TAST

-----    MODULE    ?C?CLDPTR

```

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

```

C:0166H    PUBLIC    ?C?CLDPTR
-----    ENDMOD    ?C?CLDPTR

-----    MODULE    ?C?CLDOPTR
C:017FH    PUBLIC    ?C?CLDOPTR
-----    ENDMOD    ?C?CLDOPTR

-----    MODULE    ?C?CSTPTR
C:01ACH    PUBLIC    ?C?CSTPTR
-----    ENDMOD    ?C?CSTPTR

-----    MODULE    ?C?CSTOPTR
C:01BEH    PUBLIC    ?C?CSTOPTR
-----    ENDMOD    ?C?CSTOPTR

```

Program Size: data=41.0 xdata=0 code=734
LINK/LOCATE RUN COMPLETE. 0 WARNING(S), 0 ERROR(S)

Prijemnik:

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00, INVOKED BY:
C:\KEILC51\C51\BIN\BL51.EXE tast.obj TO Recv

MEMORY MODEL: SMALL

INPUT MODULES INCLUDED:

tast.obj (TAST)
C:\KEILC51\C51\LIB\C51S.LIB (?C_STARTUP)
C:\KEILC51\C51\LIB\C51S.LIB (?C?CLDPTR)
C:\KEILC51\C51\LIB\C51S.LIB (?C?CLDOPTR)
C:\KEILC51\C51\LIB\C51S.LIB (?C?CSTPTR)
C:\KEILC51\C51\LIB\C51S.LIB (?C?CSTOPTR)

LINK MAP OF MODULE: Recv (TAST)

TYPE BASE LENGTH RELOCATION SEGMENT NAME

***** DATA MEMORY *****

REG 0000H 0008H ABSOLUTE "REG BANK 0"
0008H 0008H *** GAP ***
REG 0010H 0008H ABSOLUTE "REG BANK 2"
0018H 0008H *** GAP ***
DATA 0020H 0002H BIT_ADDR ?BA?TAST
BIT 0022H.0 0000H.1 UNIT _BIT_GROUP_
0022H.1 0000H.7 *** GAP ***
DATA 0023H 000DH UNIT _DATA_GROUP_
DATA 0030H 000CH UNIT ?DT?TAST
IDATA 003CH 0001H UNIT ?STACK

***** CODE MEMORY *****

CODE 0000H 0003H ABSOLUTE
CODE 0003H 0017H INBLOCK ?PR?COM_BAUDRATE?TAST
CODE 001AH 0006H INBLOCK ?PR?INIT?TAST
0020H 0003H *** GAP ***
CODE 0023H 0002H ABSOLUTE
CODE 0025H 00C2H INBLOCK ?PR?_ISPRAVI?TAST
CODE 00E7H 007CH INBLOCK ?PR?_DEHAMMING?TAST
CODE 0163H 007AH UNIT ?C?LIB_CODE
CODE 01DDH 0069H INBLOCK ?PR?MAIN?TAST
CODE 0246H 0048H INBLOCK ?PR?SERIAL?TAST

```

CODE 028EH 0027H INBLOCK ?PR?_COM_PUTCHAR?TAST
CODE 02B5H 0014H INBLOCK ?PR?COM_INITIALIZE?TAST
CODE 02C9H 0012H INBLOCK ?PR?_PUTCHAR?TAST
CODE 02DBH 000CH UNIT ?C_C51STARTUP

```

OVERLAY MAP OF MODULE: Recv (TAST)

```

SEGMENT          BIT_GROUP    DATA_GROUP
+--> CALLED SEGMENT    START  LENGTH  START  LENGTH
-----

```

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

```

?C_C51STARTUP      -----
+--> ?PR?MAIN?TAST

?PR?MAIN?TAST      0022H.0 0000H.1 0023H 0007H
+--> ?PR?INIT?TAST
+--> ?PR?_PUTCHAR?TAST
+--> ?PR?_ISPRAVI?TAST
+--> ?PR?_DEHAMMING?TAST

?PR?INIT?TAST      -----
+--> ?PR?COM_INITIALIZE?TAST

?PR?COM_INITIALIZE?TAST -----
+--> ?PR?COM_BAUDRATE?TAST

?PR?_PUTCHAR?TAST  -----
+--> ?PR?_COM_PUTCHAR?TAST

?PR?_ISPRAVI?TAST  ----- 002AH 0003H

?PR?_DEHAMMING?TAST ----- 002AH 0006H

```

SYMBOL TABLE OF MODULE: Recv (TAST)

```

VALUE          TYPE          NAME
-----
-----
MODULE        TAST
C:0000H       SYMBOL      _ICE_DUMMY_
B:0020H.4     PUBLIC      RTemp_4
B:0020H.5     PUBLIC      RTemp_5

```


B:0020H.6	PUBLIC	RTemp_6
D:0090H	PUBLIC	P1
B:0020H.7	PUBLIC	RTemp_7
C:0246H	PUBLIC	serial
B:00A8H.7	PUBLIC	EA
D:0030H	PUBLIC	t_end
D:0031H	PUBLIC	t_disabled
B:00B0H.2	PUBLIC	P3_2
D:0032H	PUBLIC	inbuf
B:00A8H.4	PUBLIC	ES
B:00B0H.7	PUBLIC	P3_7
B:0098H.0	PUBLIC	RI
B:0098H.1	PUBLIC	TI
D:0021H	PUBLIC	LS
C:01DDH	PUBLIC	main
D:0036H	PUBLIC	ilen
B:0021H.0	PUBLIC	LS_0
B:0021H.1	PUBLIC	LS_1
B:0021H.2	PUBLIC	LS_2
D:0099H	PUBLIC	SBUF
D:0087H	PUBLIC	PCON
B:0021H.3	PUBLIC	LS_3
B:0021H.4	PUBLIC	LS_4
D:0037H	PUBLIC	tbuf

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

B:0021H.5	PUBLIC	LS_5
B:0021H.6	PUBLIC	LS_6
D:0089H	PUBLIC	TMOD
C:001AH	PUBLIC	init
B:0021H.7	PUBLIC	LS_7
C:0025H	PUBLIC	_Ispravi
B:00A8H.3	PUBLIC	ET1
D:008DH	PUBLIC	TH1
C:00E7H	PUBLIC	_DeHamming
B:0098H.7	PUBLIC	SM0
B:0098H.6	PUBLIC	SM1
B:0098H.5	PUBLIC	SM2
B:0088H.6	PUBLIC	TR1
C:02B5H	PUBLIC	com_initialize
C:02CFH	PUBLIC	_putchar
B:0098H.4	PUBLIC	REN
D:0020H	PUBLIC	RTemp
C:0003H	PUBLIC	com_baudrate
B:0020H.0	PUBLIC	RTemp_0
B:0020H.1	PUBLIC	RTemp_1
B:0020H.2	PUBLIC	RTemp_2
C:028EH	PUBLIC	_com_putchar

```

B:0020H.3    PUBLIC    RTemp_3
-----    PROC        _COM_PUTCHAR
D:0007H      SYMBOL    c
C:028EH      LINE#     19
C:028EH      LINE#     20
C:028EH      LINE#     24
C:0298H      LINE#     25
C:029BH      LINE#     31
C:029DH      LINE#     33
C:02A7H      LINE#     35
C:02ABH      LINE#     36
C:02ABH      LINE#     37
C:02AEH      LINE#     38
C:02B0H      LINE#     39
C:02B0H      LINE#     41
C:02B2H      LINE#     43
C:02B4H      LINE#     44
-----    ENDPROC    _COM_PUTCHAR
-----    PROC        SERIAL
-----    DO
D:0017H      SYMBOL    c
D:0017H      SYMBOL    i
-----    ENDDO
C:0246H      LINE#     56
C:024DH      LINE#     60
C:0250H      LINE#     61
C:0252H      LINE#     62
C:0254H      LINE#     63
C:0256H      LINE#     64
C:0259H      LINE#     66
C:0259H      LINE#     68
C:025CH      LINE#     69
C:025CH      LINE#     70
C:025EH      LINE#     71
C:0265H      LINE#     72

```

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

```

C:0268H      LINE#     73
C:0282H      LINE#     74
C:0284H      LINE#     75
C:0286H      LINE#     77
C:0289H      LINE#     78
C:0289H      LINE#     79
-----    ENDPROC    SERIAL
-----    PROC        COM_BAUDRATE
C:0003H      LINE#     30
C:0003H      LINE#     31
C:0003H      LINE#     32

```

```

C:0005H    LINE#    34
C:0008H    LINE#    36
C:000AH    LINE#    37
C:000CH    LINE#    40
C:000FH    LINE#    42
C:0012H    LINE#    44
C:0015H    LINE#    47
C:0017H    LINE#    48
C:0019H    LINE#    49
-----    ENDPROC    COM_BAUDRATE
-----    PROC      COM_INITIALIZE
C:02B5H    LINE#    53
C:02B5H    LINE#    54
C:02B5H    LINE#    56
C:02B8H    LINE#    57
C:02BAH    LINE#    59
C:02BCH    LINE#    64
C:02C0H    LINE#    65
C:02C2H    LINE#    66
C:02C4H    LINE#    69
C:02C6H    LINE#    72
C:02C8H    LINE#    73
-----    ENDPROC    COM_INITIALIZE
-----    PROC      INIT
C:001AH    LINE#    75
C:001AH    LINE#    78
C:001CH    LINE#    80
C:001FH    LINE#    81
-----    ENDPROC    INIT
C:02CBH    SYMBOL    L?0063
-----    PROC      L?0062
-----    ENDPROC    L?0062
C:02CBH    SYMBOL    L?0063
-----    PROC      _PUTCHAR
D:0005H    SYMBOL    c
C:02CFH    LINE#    83
C:02D1H    LINE#    84
C:02D1H    LINE#    85
C:02D8H    LINE#    86
C:02DAH    LINE#    87
-----    ENDPROC    _PUTCHAR
-----    PROC      _ISPRAVI
D:002AH    SYMBOL    indata
-----    DO
D:0007H    SYMBOL    i
D:0006H    SYMBOL    bec

```

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

```

----- ENDDO
C:0025H    LINE#    90
C:002BH    LINE#    91
C:002BH    LINE#    94
C:002DH    LINE#    95
C:002DH    LINE#    96
C:003CH    LINE#    97
C:0048H    LINE#    98
C:0054H    LINE#    99
C:0060H    LINE#   100
C:0062H    LINE#   101
C:006AH    LINE#   102
C:006BH    LINE#   103
C:0073H    LINE#   104
C:0075H    LINE#   105
C:007DH    LINE#   106
C:0081H    LINE#   108
C:00A0H    LINE#   109
C:00A5H    LINE#   110
C:00A7H    LINE#   111
C:00ACH    LINE#   112
C:00AEH    LINE#   113
C:00B3H    LINE#   114
C:00B5H    LINE#   115
C:00BAH    LINE#   116
C:00BCH    LINE#   117
C:00C1H    LINE#   118
C:00C3H    LINE#   119
C:00C8H    LINE#   120
C:00CAH    LINE#   121
C:00CFH    LINE#   122
C:00CFH    LINE#   124
C:00CFH    LINE#   126
C:00DEH    LINE#   127
C:00E6H    LINE#   128
----- ENDPROC    _ISPRAVI
----- PROC      _DEHAMMING
D:002AH    SYMBOL    indata
D:002DH    SYMBOL    outdata
C:00E7H    LINE#    131
C:00EDH    LINE#    132
C:00EDH    LINE#    133
C:00F1H    LINE#    134
C:00F5H    LINE#    135
C:00F9H    LINE#    136
C:00FDH    LINE#    137
C:0101H    LINE#    138
C:0108H    LINE#    139
C:010CH    LINE#    140
C:0110H    LINE#    141

```

C:0114H	LINE#	142
C:0118H	LINE#	143
C:0122H	LINE#	145
C:012FH	LINE#	146
C:0133H	LINE#	147
C:0137H	LINE#	148
C:013BH	LINE#	149

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

C:013FH	LINE#	150
C:0146H	LINE#	151
C:014AH	LINE#	152
C:014EH	LINE#	153
C:0152H	LINE#	154
C:0156H	LINE#	155
-----	ENDPROC	_DEHAMMING
-----	PROC	MAIN
-----	DO	
B:0022H.0	SYMBOL	BioNula
D:0023H	SYMBOL	i
D:0004H	SYMBOL	j
D:0024H	SYMBOL	Buf
D:0028H	SYMBOL	DeHammed
-----	ENDDO	
C:01DDH	LINE#	159
C:01DDH	LINE#	165
C:01DFH	LINE#	167
C:01E1H	LINE#	168
C:01E3H	LINE#	169
C:01E6H	LINE#	171
C:01E6H	LINE#	172
C:01E6H	LINE#	173
C:01E9H	LINE#	174
C:01E9H	LINE#	175
C:01EBH	LINE#	176
C:01EDH	LINE#	177
C:01EDH	LINE#	178
C:01F3H	LINE#	179
C:01F3H	LINE#	180
C:01F5H	LINE#	181
C:01FCH	LINE#	182
C:01FCH	LINE#	183
C:0203H	LINE#	184
C:0205H	LINE#	185
C:0205H	LINE#	186
C:0207H	LINE#	187
C:0207H	LINE#	191

```

C:020CH    LINE#    192
C:020CH    LINE#    194
C:020EH    LINE#    195
C:020EH    LINE#    196
C:0211H    LINE#    197
C:0215H    LINE#    199
C:021DH    LINE#    200
C:022EH    LINE#    202
C:0230H    LINE#    203
C:0230H    LINE#    204
C:0233H    LINE#    205
C:0237H    LINE#    207
C:0239H    LINE#    208
C:0239H    LINE#    209
C:023DH    LINE#    210
C:0241H    LINE#    212
C:0244H    LINE#    213
C:0244H    LINE#    215
-----    ENDPROC    MAIN

```

BL51 BANKED LINKER/LOCATER V6.00

```

-----    ENDMOD    TAST

-----    MODULE    ?C?CLDPTR
C:0163H    PUBLIC    ?C?CLDPTR
-----    ENDMOD    ?C?CLDPTR

-----    MODULE    ?C?CLDOPTR
C:017CH    PUBLIC    ?C?CLDOPTR
-----    ENDMOD    ?C?CLDOPTR

-----    MODULE    ?C?CSTPTR
C:01A9H    PUBLIC    ?C?CSTPTR
-----    ENDMOD    ?C?CSTPTR

-----    MODULE    ?C?CSTOPTR
C:01BBH    PUBLIC    ?C?CSTOPTR
-----    ENDMOD    ?C?CSTOPTR

```

Program Size: data=44.1 xdata=0 code=740
LINK/LOCATE RUN COMPLETE. 0 WARNING(S), 0 ERROR(S)

Dodatak

U dodatku je dokument koji sadrži opis procesora koji je korišćen sa karakteristikama, dat od strane proizvođača.